



## **Evo Side Mount Control User Manual** **Evo seitliche Fernsteuerung Bedienungsanleitung**

2021.08 Version 1.2

Copyright © 2021 ePropulsion. All Rights Reserved



## Acknowledgement

---

Thanks for choosing ePropulsion products, your trust and support in our company are sincerely appreciated. We are dedicated to providing high-performance electric outboards, pod drives, as well as thrusters, reliable lithium batteries and accessories. Welcome to visit [www.epropulsion.com](http://www.epropulsion.com) and contact us if you have any concerns.

## Using This Manual

---

Before the use of the product, please read this user manual thoroughly to understand the correct and safe operations. By using this product, you hereby agree that you have fully read and understood all contents of this manual. ePropulsion accepts no liability for any damage or injury caused by operations that contradict this manual.

Due to ongoing optimization of our products, ePropulsion reserves the rights of constantly adjusting the contents described in the manual. ePropulsion also reserves the intellectual property rights and industrial property rights including copyrights, patents, logos and designs, etc.

This manual is subject to update without prior notice, please visit our website [www.epropulsion.com](http://www.epropulsion.com) for the latest version. If you find any discrepancy between your products and this manual, or should you have any doubts concerning the product or the manual, please visit [www.epropulsion.com](http://www.epropulsion.com).

ePropulsion reserves the rights of final interpretation of this manual.

This manual is multilingual, in case of any discrepancy in the interpretation of different language versions, the English version shall prevail.

## Symbols

---

The following symbols will help to acquire some key information.



Important instructions or warnings



Useful information or tips

# Product Identification

Below picture indicates the serial numbers of Evo Side Mount Control and Evo Display Panel. Please note the position of the serial numbers and record them for access to warranty services and other after-sales services. Do not remove or alter the identification label, otherwise the product warranty will be invalid.

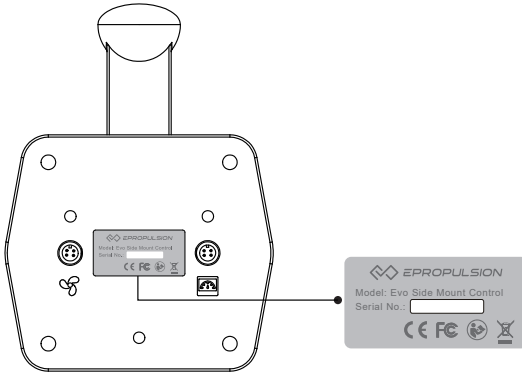


Figure 0-1

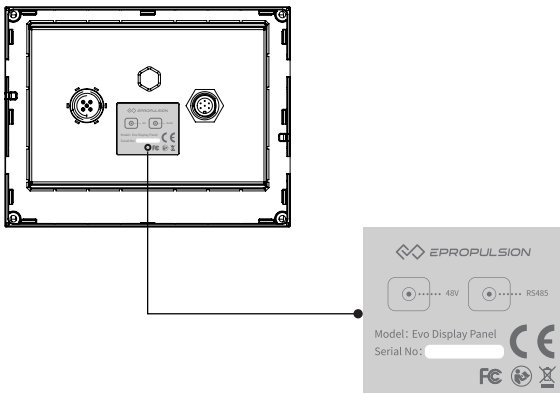


Figure 0-2

# Table of Contents

---

<b>Acknowledgement</b> .....	<b>1</b>
<b>Using This Manual</b> .....	<b>1</b>
<b>Symbols</b> .....	<b>1</b>
<b>Product Identification</b> .....	<b>2</b>
<b>1 Product Overview</b> .....	<b>5</b>
1.1 In the Package .....	5
1.2 Specification .....	7
1.3 Important Notes .....	7
1.4 Declaration.....	8
<b>2 Mounting</b> .....	<b>9</b>
2.1 Mounting the Throttle.....	9
2.1.1 Mounting from the back side .....	9
2.1.2 Mounting from the front side .....	10
2.2 Mounting the Display Panel .....	11
2.3 Connection.....	13
2.4 Version Setting .....	14
2.5 Port or Starboard Side Setting.....	15
<b>3 Features of Components</b> .....	<b>17</b>
3.1 Detachable Throttle .....	17
3.1.1 Detach the Handle .....	17
3.1.2 Install the Handle .....	17
3.2 Display Panel .....	18
<b>4 Operation Guide</b> .....	<b>21</b>
4.1 System Settings.....	21
4.1.1 Version Setting.....	21
4.1.2 Power Limited Setting .....	22
4.1.3 Preference Settings .....	23
4.1.4 Battery Configuration .....	24
4.2 Throttle Operation .....	28
4.2.1 Power Adjusting.....	28

4.2.2 Recalibration ..... 29

4.3 Use of Kill Switch..... 31

4.4 Checklist before Use ..... 32

4.5 Starting the Motor ..... 33

4.6 Stopping the Motor..... 34

**5 Warning Messages ..... 35**

**6 Warranty ..... 41**

6.1 Warranty Policies..... 41

6.2 Out of Warranty..... 42

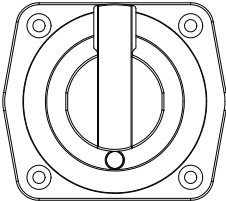
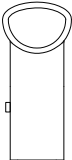
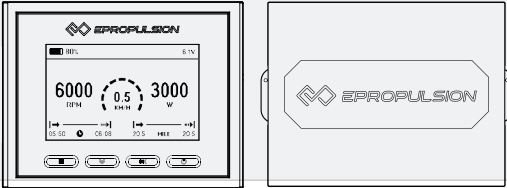

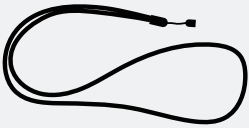
6.3 Warranty Claim Procedures ..... 42

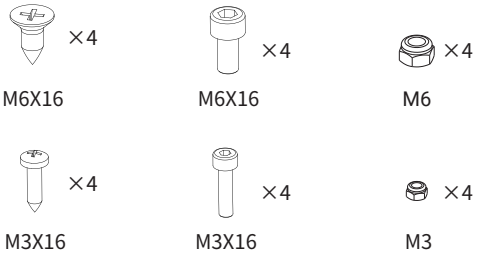
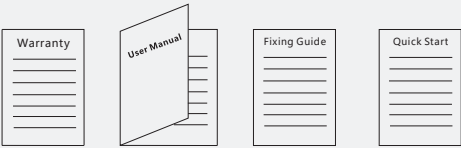
# 1 Product Overview

Evo Side Mount Control is a wired throttle control handle with a display panel. It is compatible with ePropulsion outboards and pod drives.


## 1.1 In the Package

When you receive a set of Evo Side Mount Control, unpack its package and check if all the items below are included in the package. If there is any loss or transport damage, please contact your dealer immediately.

Item	Oty./Unit	Figure
Throttle	1 Set	 
Evo Display Panel (w/ protection cover)	1 Set	
Communication Cable 0.5m	1 Set	 <p style="text-align: center;">0.5m</p>
Kill Switch	2 Sets	

Item	Qty./Unit	Figure
Screws and Nuts	1 Set	 <p>M6X16      M6X16      M6</p> <p>M3X16      M3X16      M3</p>
User Manual, Warranty Card, Quick Start & Fixing Guide	1 Set	 <p>Warranty      User Manual      Fixing Guide      Quick Start</p>

 Save ePropulsion original package for transport and storage.

 Be attention to distinguish the communication ports in the Evo Side Mount Control. Please using a communication cable to connect the motor to the connector with the sign "⌘" and use another communication cable to connect the display panel to the connector with the sign "⌘".



## 1.2 Specification

Evo Side Mount Control	
Weight	0.9 kg
Display	4.3" Independent Display
Communication	Wired
Communication Distance	≤ 15 m
Dimensions	117 x 160.3 x 53.6 mm (Throttle) 138.5 x 106.9 x 42.5 mm (Display)

## 1.3 Important Notes

1. Check the status of the Evo Side Mount Control and battery level before each trip.
2. Only adults who have fully read and understood this manual are allowed to operate this product.
3. Make sure the Evo Side Mount Control is properly installed before use.
4. Be familiar with the basic operation of this product before use, including start-up, stop, control mode, and emergency stop.
5. Make sure that the function of this product is normal before each use.
6. Stop the motor immediately if someone falls overboard during the trip.
7. When using NAVY outboards/Pod Drive 3.0 Evo/Pod Drive 6.0 Evo, the distance and speed value displayed is measured by Global Positioning System (GPS), there may exist small errors due to GPS signal strength degradation or some external environment conditions like currents, winds and change of course.

## 1.4 Declaration

**Object of the declaration:**

Product Description: Evo Side Mount Control

Model: Evo Side Mount Control

**Company Name:** Guangdong ePropulsion Technology Limited

**Company Address:** Room 201, Bldg.17A, 4th XinZhu Road, SongShan Lake District, Dongguan City, Guangdong Province, China

The object of the declaration is in conformity with the following **directives:**

EMC-directive            2014/30/EU

Applied **standards:**

EN 55014-1:2017

EN 55014-2:2015

EN 61000-3-2:2014

EN 61000-3-3:2013

This device complies with **part 15 of the FCC Rules:** Operation is subject to the following two conditions:

- (1) This device may not cause harmful interference and,
- (2) This device must accept any interference received, including interference that may cause undesired operation.

Signature:



Shizheng Tao, Chief Executive Officer & Cofounder of Guangdong ePropulsion Technology Limited

## 2 Mounting

First mount the Evo Side Mount Control including the throttle and the display panel, then connect to the motor and the battery with communication cables, and configure the version and the handle side.



Before mounting the Evo Side Mount Control, it is recommended to connect the entire equipment first, check whether it works well, and whether the communication cable is properly connected. For the connection method of the communication cable, please refer to 2.3 Connection.



Make sure the proposed location reserves enough room for operating and will allow rotating the throttle without hitting obstructions.



When selecting the mounting location, examine your boat to ensure that you will not drill into any obstructions and the throttle will be accessible for assembly, the cables will be accessible for connection.

### 2.1 Mounting the Throttle

Follow the instructions below to fix the throttle of the Evo Side Mount Control to the boat. It can be mounted from the back side or front side.

#### 2.1.1 Mounting from the back side

1. Drill holes on the hull through the fixing guide referring to the figure 2-1.

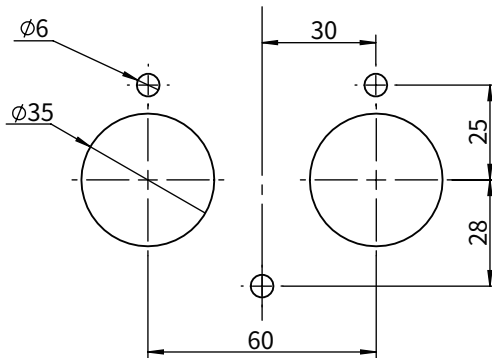


Figure 2-1

2. Fix the throttle to the side of the boat referring to the figure 2-2.

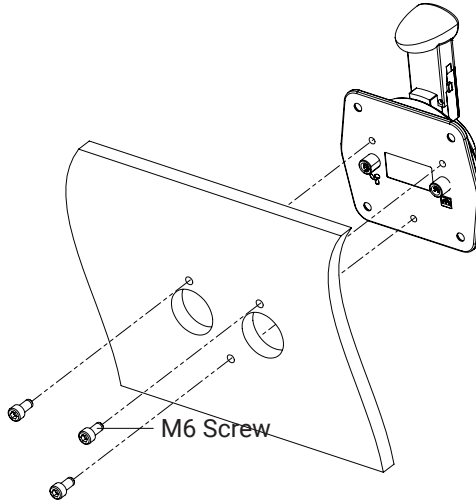


Figure 2-2



If a panel board thickness is between 2mm (0.08 in.) and 8mm (0.31 in.), please use the supplied screws. If not, please purchase suitable screws separately.

### 2.1.2 Mounting from the front side

1. Drill holes on the hull through the fixing guide referring to the figure 2-3.

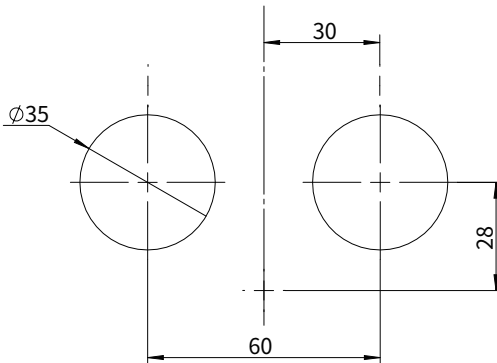


Figure 2-3

2. Fix the throttle to the side of the boat referring to the figure 2-4.

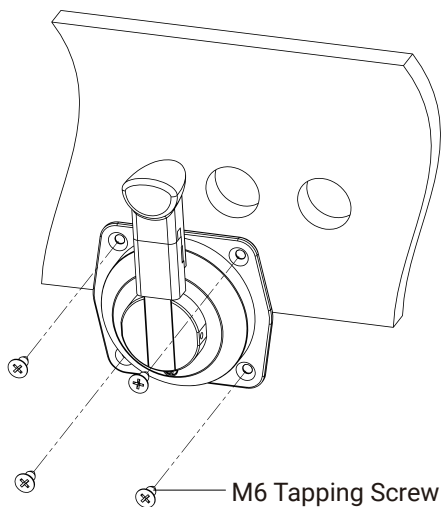


Figure 2-4



If a panel board thickness is between 2mm (0.08 in.) and 8mm (0.31 in.), please use the supplied screws. If not, please purchase suitable screws separately.

## 2.2 Mounting the Display Panel

Follow the instructions below to fix the display panel of the Evo Side Mount Control to the boat.

1. Drill holes on the hull through the fixing guide referring to the figure 2-5.

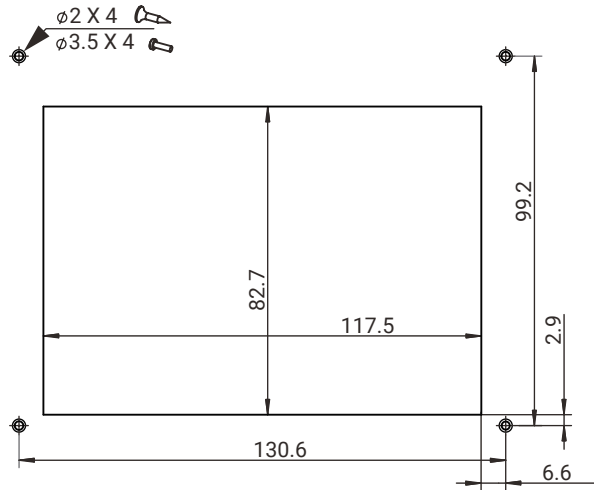


Figure 2-5

2. Remove the trim.
3. Fix the display panel to the boat referring to the figure 2-6.

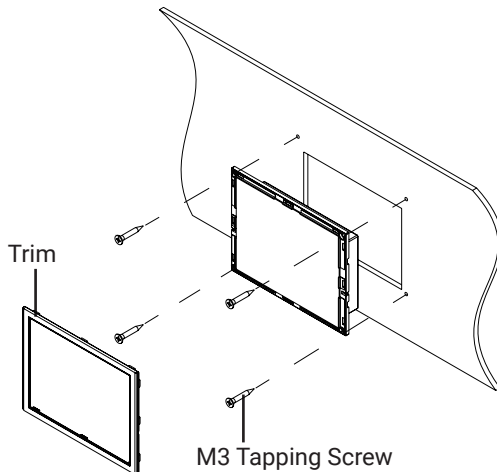


Figure 2-6



If a panel board thickness is between 2mm (0.08 in.) and 8mm (0.31 in.), please use the supplied screws. If not, please purchase suitable screws separately.

## 2.3 Connection

The Evo Side Mount Control communicates with the motor via communication cables. Please follow the steps below to complete the connection:

1. Connect the throttle and display panel with a communication cable;
2. Connect the motor to the battery.

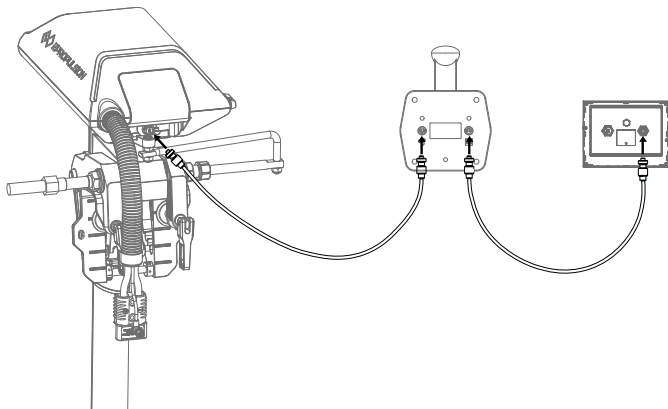



Figure 2-7

-  Please using a communication cable to connect the motor to the connector with the sign "⚡" on the Evo Side Mount Control and use another communication cable to connect the display panel to the other connector with the sign "📺".

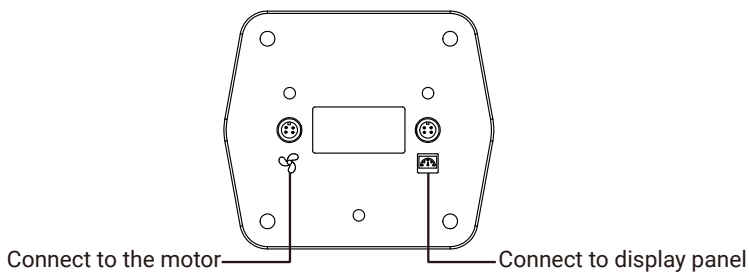

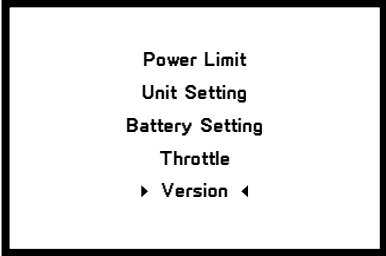
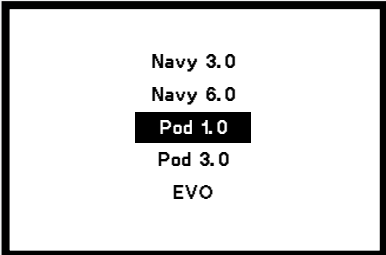
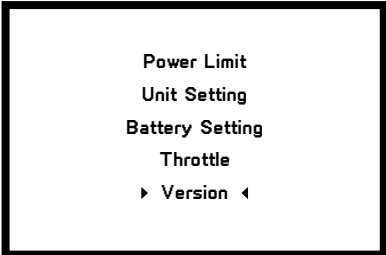


Figure 2-8

-  If the display panel displays "Equipment offline", please check whether the kill switch is on the proper position. If the kill switch is attached properly, please refer page 33 to solve the problems.

## 2.4 Version Setting

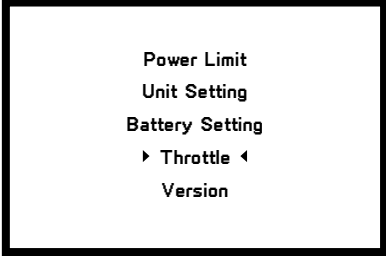
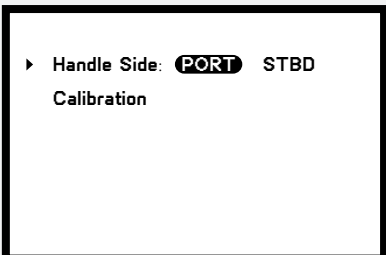
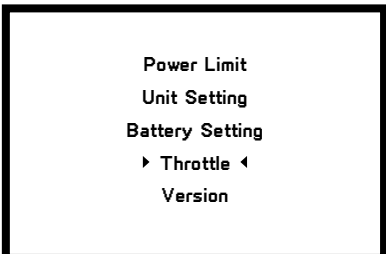
Evo Side Mount Control will automatically be recognized as an Evo version if it is connected with the Evo machine. If connected with other ePropulsion machine, it is Spirit1.0 version by default. If you need to connect to NAVY outboard or Pod Drive, please switch to a different version according to the following steps:

Version Setting Process	LCD Displaying
<p><b>Step1:</b> In power-on state, long press the Menu button to enter the preference setting page. Press the Select button to switch to "Version" to enter the version setting page.</p>	 <p style="text-align: center;"> <b>Power Limit</b>  <b>Unit Setting</b>  <b>Battery Setting</b>  <b>Throttle</b>  <b>▶ Version ◀</b> </p>
<p><b>Step2:</b> Press the Select button to select the version.</p>	 <p style="text-align: center;"> <b>Navy 3.0</b>  <b>Navy 6.0</b>  <b>Pod 1.0</b>  <b>Pod 3.0</b>  <b>EVO</b> </p>
<p><b>Step3:</b> Press the Confirm button to save the setting. And it will return to preference setting page automatically.</p>	 <p style="text-align: center;"> <b>Power Limit</b>  <b>Unit Setting</b>  <b>Battery Setting</b>  <b>Throttle</b>  <b>▶ Version ◀</b> </p>



## 2.5 Port or Starboard Side Setting

Make sure the handle side setting is done correctly before use. The Evo Side Mount Control is in starboard (right) side mode by default. If you need to switch between the port (left) or starboard (right) side, please refer to the following process for setting.

Handle Side Setting Process	LCD Displaying
<p><b>Step1:</b> In power-on state, long press the Menu button to enter the preference setting page. Press the Select button to switch to "Throttle" and press the Confirm button to enter the Throttle setting page.</p>	 <p style="text-align: center;">Power Limit Unit Setting Battery Setting ▶ Throttle ◀ Version</p>
<p><b>Step2:</b> Press the Confirm button to enter the Handle Side setting, then press the Select button to select the port side or the starboard side. Press Confirm button to save the setting.</p>	 <p style="text-align: center;">▶ Handle Side: <b>PORT</b> STBD Calibration</p>
<p><b>Step3:</b> Press Menu button to return to preference setting page automatically.</p>	 <p style="text-align: center;">Power Limit Unit Setting Battery Setting ▶ Throttle ◀ Version</p>

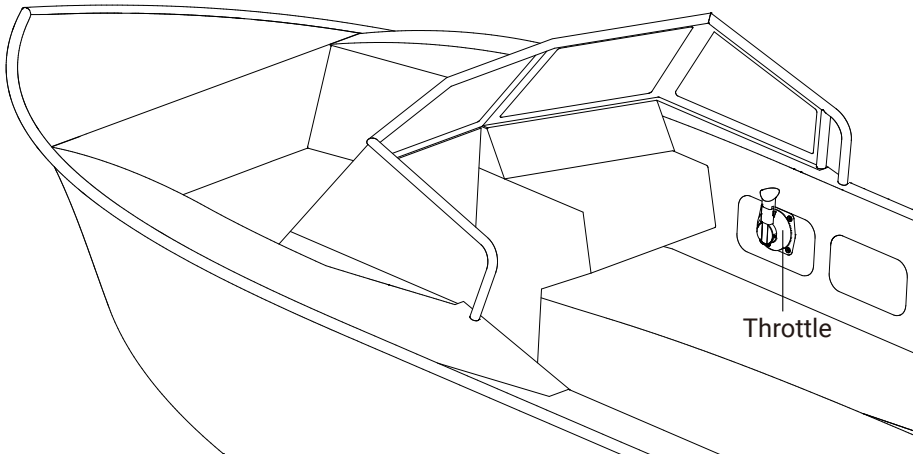


Figure 2-9 Starboard (right) Side

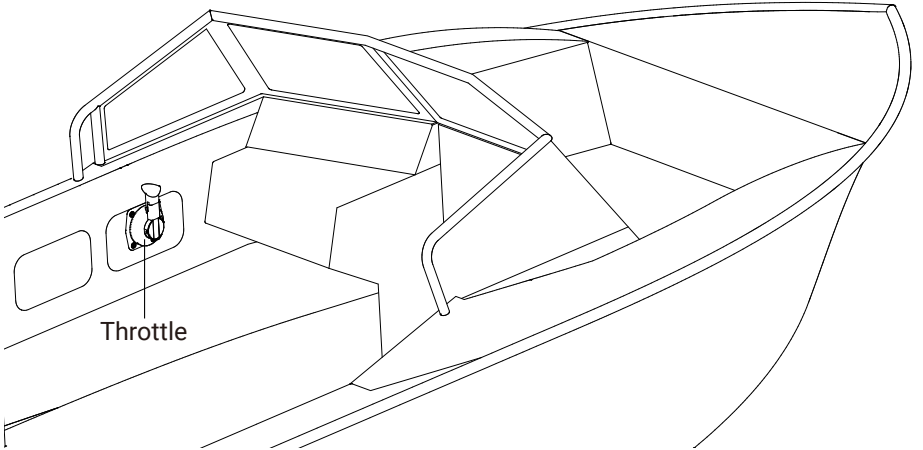


Figure 2-10 Port (left) Side

## 3 Features of Components

The Evo Side Mount Control is connected to the motor by wire, and used for starting and stopping the motor, adjusting the motor speed, configuring the battery parameters, displaying the system information and messages, etc.

### 3.1 Detachable Throttle

#### 3.1.1 Detach the Handle

In the original package, the handle of the throttle is an assembly, and it's detachable to change the length of the handle for easier use. If you need to detach the handle of the throttle, please press and hold the release button on the handle and then pull the handle up and out. Refer to the figure below.

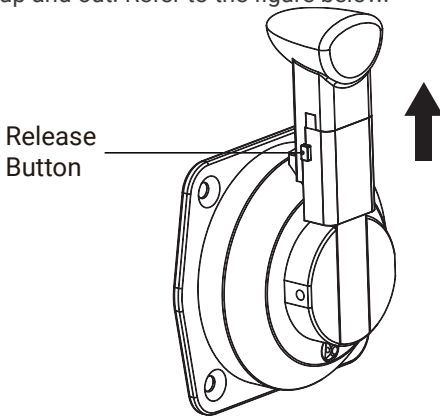


Figure 3-1

#### 3.1.2 Install the Handle

If you need to install the handle to the throttle, please push the handle in the slot to the end then the release button on the handle is stuck.

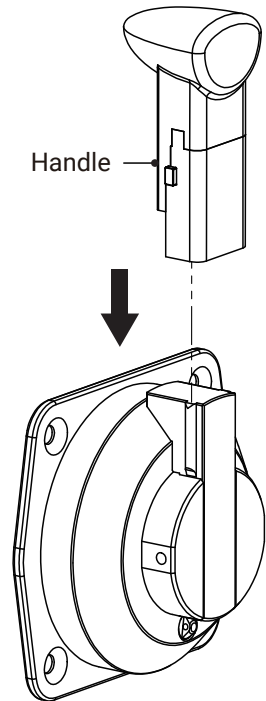
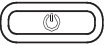








Figure 3-2






## 3.2 Display Panel








	Buttons	Functions
	Power button	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. When the display panel is turned off, press and hold the power button to power on the display panel.</li> <li>2. When the display panel is turned on, press and hold the power button to power off the display panel.</li> <li>3. When the display panel is turned on, press the power button to switch on or off the backlight.</li> </ol>
	Confirm button	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. On the main page, press the Confirm button to switch the display between battery level or battery voltage.</li> <li>2. On setting pages, press the Confirm button to save the current settings and when setting the parameters, press Confirm button to switch to the next item.</li> </ol>
	Select button	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. If connecting with NAVY outboards or Pod Drive 3.0/6.0, on the main page, press Select button to change the unit of speed and distance.</li> <li>2. On setting pages, press Select button to view options for current setting, or adjust configuration parameters.</li> </ol>
	Menu	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. In power-on state, long press the Menu button to enter the preference setting page.</li> <li>2. On setting pages, press Menu button to return to the home page or previous page.</li> </ol>

 Please attached the kill switch properly before turning on the display panel, otherwise the display panel will display “Equipment offline”.

 All operations on the display panel need to be done in power-on state.

 If users enter the page without setting any parameters, the current parameters displayed on the page will be saved as user parameters by default.

Icons		Functions
	Battery level indicator	Indicating battery level.
<b>48.0V</b> <b>100%</b>	Battery voltage / level	48.0V : indicates current battery voltage. 100% : indicates current battery level.
	Hydrogeneration indicator	The machine can turn on or off the hydro generation function on the preference page if it supported this function. Shown constantly: the hydro generation function is turned on. Blink: the machine is charging the battery. Hidden: the hydro generation function is turned off.
	GPS status indicator	Hidden: no satellite signal is received or GPS does not work. Blink: GPS is connecting to satellites. Shown constantly: GPS is in use. If connect with SPIRIT 1.0 or Pod Drive 1.0, GPS status indicator will be always hidden.
	Motor over-heat alert	Hidden: system temperature is in normal range. Blink: system temperature is a little high and the maximum input power of motor has been lowered than rated maximum power. Shown constantly: system is over temperature and the outboard will stop working. The outboard motor can't be started until the system temperature drops to a certain level.
	Controller over-heat alert	Hidden: system temperature is in normal range. Blink: system temperature is a little high and the maximum input power of motor has been lowered than rated maximum power. Shown constantly: system is over temperature and the outboard will stop working. The outboard motor can't be started until the system temperature drops to a certain level.

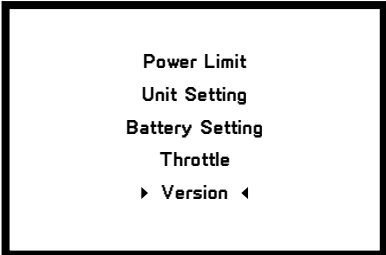
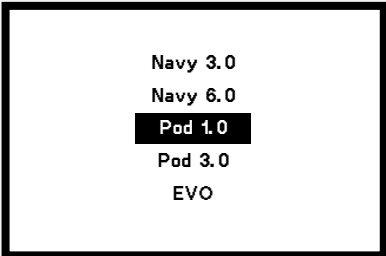
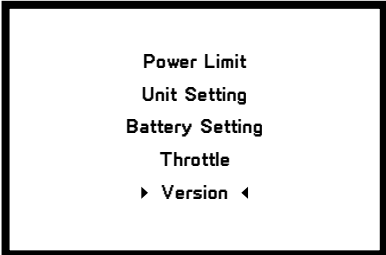
Icons		Functions
	Fan fault	Hidden: fan works normally. Blink: fan has faults.
<b>RESET</b>	Throttle reset indicator	A blinking "RESET" indicating the throttle should be reset to the neutral position.
<b>3000</b> W	Throttle Power	Displaying real time input power to the system.
	Current speed	Displaying real time cruising speed. Set units (KM/H, MPH or KNOTS) in preference setting page. If it is connected with SPIRIT outboards or pod drive 1.0, it will display the ePropulsion logo.
<b>6000</b> RPM	Ratational speed	Displaying real time motor rotational speed.
<b>FNR</b>	Throttle gear	<b>F</b> : forward gear <b>N</b> : neutral gear <b>R</b> : backward gear
	Kill switch status indicator	Hidden: kill switch is well attached and works well. Shown constantly: the kill switch is detached.
	Travelled distance/time or remaining distance/time	 : Remaining distance or time that outboard can travel.  : Travelled distance or time.
	Time display	Displaying real time travel time.
<b>MILE</b>	Distance display	Displaying remaining distance that outboard can travel or travelled distance Set units (MILE, KM (kilometer) and NM (nautical mile)) in preference setting page.

## 4 Operation Guide

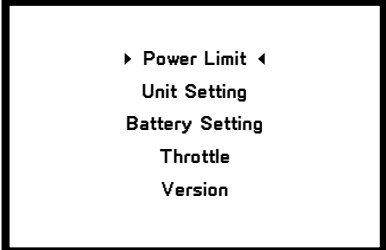
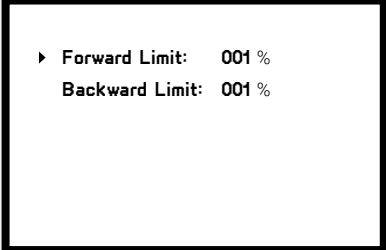
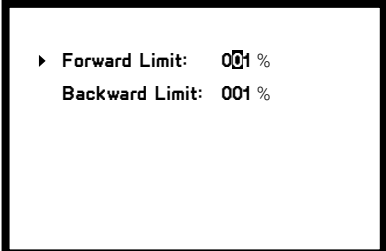
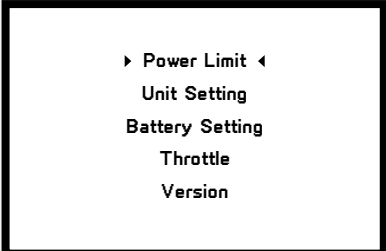
### 4.1 System Settings

#### 4.1.1 Version Setting

Evo Side Mount Control will automatically be recognized as an Evo version if it is connected with the Evo machine. If connected with other ePropulsion machine, it is Spirit1.0 version by default. If you need to connect to NAVY outboard or Pod Drive, please switch to a different version according to the following steps:

Version Setting Process	LCD Displaying
<p><b>Step1:</b> In power-on state, press the Menu button and hold for 3s to enter the preference setting page. Press the Select button to switch to "Version". Press the Confirm button to enter Version Setting page.</p>	 <p style="text-align: center;">Power Limit Unit Setting Battery Setting Throttle ▶ Version ◀</p>
<p><b>Step2:</b> Press the Select button to choose the version you need.</p>	 <p style="text-align: center;">Navy 3.0 Navy 6.0 Pod 1.0 Pod 3.0 EVO</p>
<p><b>Step3:</b> Press the Confirm button to save the setting. And it will return to preference setting page automatically.</p>	 <p style="text-align: center;">Power Limit Unit Setting Battery Setting Throttle ▶ Version ◀</p>


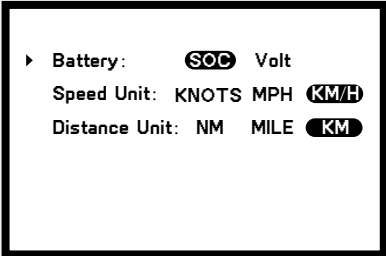

## 4.1.2 Power Limited Setting

Power Limited Setting Process	LCD Displaying
<p><b>Step1:</b> In power-on state, long press the Menu button to enter the preference setting page. When the arrow points to "PowerLimit", press the Confirm button to enter the power limit setting page.</p>	 <p>▶ Power Limit ◀ Unit Setting Battery Setting Throttle Version</p>
<p><b>Step2:</b> Use the Select button to select the power you want to set. "Forward" is the forward power and "Backward" is the backward power. Press the Confirm button to enter this power limit option.</p>	 <p>▶ Forward Limit: 001 % Backward Limit: 001 %</p>
<p><b>Step3:</b> Please set the three-digit value from left to right through the Select button. Each time you set a value, press the Confirm button to move to the next digit. The flashing value is the value being edited.</p> <p>The power is limited to 1%-100%. The backward power of NAVY 6.0 is limited to 1%-50%.</p>	 <p>▶ Forward Limit: 001 % Backward Limit: 001 %</p>
<p><b>Step 4:</b> After setting all the values of the forward power limit, press the menu button to return, and press the select button to select the backward power limit option. After the forward and backward power limits are set, press the Menu button to return to the preference setting page, and the setting parameters are automatically saved.</p>	 <p>▶ Power Limit ◀ Unit Setting Battery Setting Throttle Version</p>




### 4.1.3 Preference Settings


The following speed unit settings and mileage unit settings need to be valid when connected to NAVY machines and pod drive 3.0 or 6.0. Please make sure that the Evo side throttle lever is at Evo, Navy3.0, Navy6.0 or Pod3.0 before setting. It is recommended to follow the steps below to set the display preferences before using the Evo Side Mount Control.

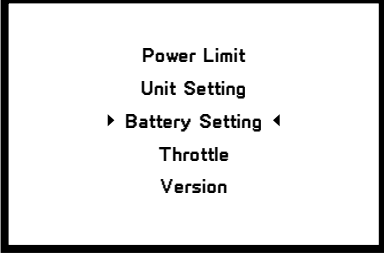
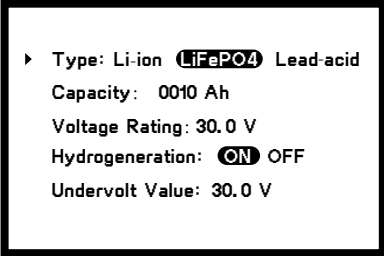
Preference Settings Process	LCD Displaying
<p><b>Step1:</b> In power-on state, long press the Menu button to enter the preference setting page. Press the Select button to switch to "UnitSetting". Press the Confirm button to enter the unit setting page.</p>	 <p>Power Limit  ▶ Unit Setting ◀  Battery Setting  Throttle  Version</p>
<p><b>Step2:</b> Press the Confirm button to enter one of the unit setting pages. Press the Select button to choose the unit you want to display.</p> <p>"Battery" is the battery power and voltage display selection. "Distance Unit" is the choice of distance unit; "Speed Unit" is the choice of speed unit. Through the Select button, select the unit to be displayed, and press the Confirm button to confirm. White text on a black background is selected. Press the Menu button to return to previous setting page.</p>	 <p>▶ Battery: SOC Volt  Speed Unit: KNOTS MPH KM/H  Distance Unit: NM MILE KM</p>
<p><b>Step3:</b> Press the Menu button to return to preference setting page.</p>	 <p>Power Limit  ▶ Unit Setting ◀  Battery Setting  Throttle  Version</p>

## 4.1.4 Battery Configuration

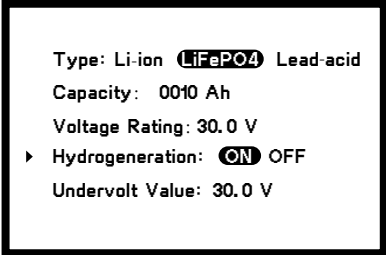
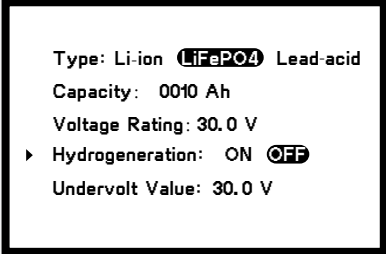
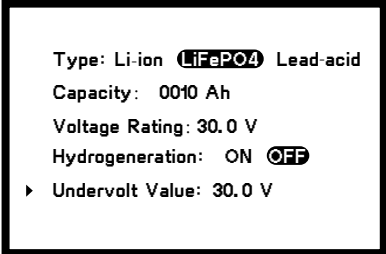
Accurate battery configuration helps achieve precise estimation of the battery's discharging state. When using an ePropulsion Battery and all the communication cables are well connected, the battery configuration is self-configured and the hydrogenation function can be switched on or off. When not using ePropulsion Batteries, users should manually configure the batteries via Evo Side Mount Control at the first time use, so the battery level will display more accurate.

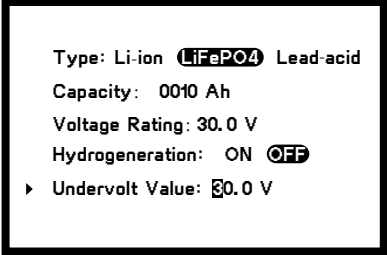
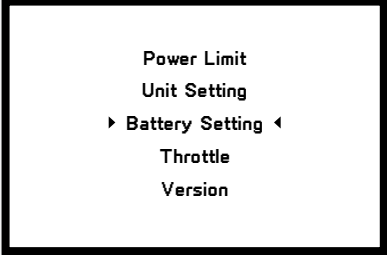
 When using ePropulsion SPIRIT battery, it does not need to configure the battery.


 Battery configuration should be carried out if a battery with different type/capacity/voltage is connected to motor for the first time. There are some calculation errors in battery level display. Please plan the journey, reserve more than 15% of the endurance power to avoid midway power exhaustion, or prepare enough spare batteries.


Battery Setting Process	LCD Displaying
<p><b>Step1:</b> In power-on state, long press the Menu button to enter the preference setting page. Press the Select button to switch to "BatterySetting". Press the Confirm button to enter the battery setting page.</p>	
<p><b>Step2:</b> When the arrow points to "Type", then press the Confirm button, and choose the battery type according to the battery you use. Press the Select button to switch the battery type options between Li-ion, LiFePO4 and Lead acid.</p> <p>Li-ion: lithium-ion battery            LiFePO4: Lithium-ion ferrous phosphate battery            Lead acid: Lead-acid battery</p> <p>Press the Confirm button to save the setting for the current item.</p>	

Battery Setting Process	LCD Displaying
<p><b>Step3:</b> Press the Menu button to return to previous setting page, and press the Select button to switch to "Capacity".</p>	<div style="border: 2px solid black; padding: 10px;"> <p>Type: Li-ion <b>LiFePO4</b> Lead-acid</p> <p>▶ Capacity: 0010 Ah</p> <p>Voltage Rating: 30.0 V</p> <p>Hydrogeneration: <b>ON</b> OFF</p> <p>Undervolt Value: 30.0 V</p> </div>
<p><b>Step 4:</b> Press the Confirm button to set the battery capacity setting. Please set the three-digit value through the Select buttons from left to right. After each value is set, press the Confirm button to move to the next value. The flashing value is the value being edited. The battery capacity setting range is 1-9999Ah.</p>	<div style="border: 2px solid black; padding: 10px;"> <p>Type: Li-ion <b>LiFePO4</b> Lead-acid</p> <p>▶ Capacity: 0010 Ah</p> <p>Voltage Rating: 30.0 V</p> <p>Hydrogeneration: <b>ON</b> OFF</p> <p>Undervolt Value: 30.0 V</p> </div>
<p><b>Step5:</b> Press the Menu button to return to previous setting page, and press the Select button to switch to "Voltage rating".</p>	<div style="border: 2px solid black; padding: 10px;"> <p>Type: Li-ion <b>LiFePO4</b> Lead-acid</p> <p>Capacity: 0010 Ah</p> <p>▶ Voltage Rating: 30.0 V</p> <p>Hydrogeneration: <b>ON</b> OFF</p> <p>Undervolt Value: 30.0 V</p> </div>
<p><b>Step 6:</b> Press the Confirm button to set the rated voltage. Please set the three-digit value through the selection buttons from left to right. After each value is set, press the Confirm button to move to the next value. The flashing value is the value being edited. The battery rated voltage setting range is 30-99.9V.</p>	<div style="border: 2px solid black; padding: 10px;"> <p>Type: Li-ion <b>LiFePO4</b> Lead-acid</p> <p>Capacity: 0010 Ah</p> <p>▶ Voltage Rating: 30.0 V</p> <p>Hydrogeneration: <b>ON</b> OFF</p> <p>Undervolt Value: 30.0 V</p> </div>

Battery Setting Process	LCD Displaying
<p><b>Step 7:</b> Press the menu button to return, and press the select button, so that the arrow points to "Hydrogeneration".</p>	 <p>Type: Li-ion <b>LiFePO4</b> Lead-acid  Capacity: 0010 Ah  Voltage Rating: 30.0 V  ▶ Hydrogeneration: <b>ON</b> OFF  Undervolt Value: 30.0 V</p>
<p><b>Step 8:</b> Press the Confirm button to set the hydro generation function, Press the selection button to switch between "ON, OFF", "ON" to turn on the hydro generation function, models that support the hydro generation function can be turned on, and "OFF" is turn off the hydro generation function.</p> <p>If it is connected to a machine that does not support hydro generation function or the machine is not connected with the battery by a communication cable, the hydro generation function is turned off by default.</p>	 <p>Type: Li-ion <b>LiFePO4</b> Lead-acid  Capacity: 0010 Ah  Voltage Rating: 30.0 V  ▶ Hydrogeneration: ON <b>OFF</b>  Undervolt Value: 30.0 V</p>
<p><b>Step 9:</b> Press the menu button to return, and press the Select button, so that the arrow points to "Undervolt Value".</p>	 <p>Type: Li-ion <b>LiFePO4</b> Lead-acid  Capacity: 0010 Ah  Voltage Rating: 30.0 V  Hydrogeneration: ON <b>OFF</b>  ▶ Undervolt Value: 30.0 V</p>

Battery Setting Process	LCD Displaying
<p><b>Step 10:</b> Press the Confirm button to set the battery undervoltage value. Please set the three-digit value through the selection buttons from left to right. After each value is set, press the Confirm button to move to the next value. The flashing value is the value being edited. The battery undervoltage setting range is 30-99.9V.</p>	 <p>Type: Li-ion <b>LiFePO4</b> Lead-acid  Capacity: 0010 Ah  Voltage Rating: 30.0 V  Hydrogeneration: ON <b>OFF</b>  ▶ Undervolt Value: 30.0 V</p>
<p><b>Step11:</b> After battery setting is completed, press the Menu button to return to the preference setting page.</p>	 <p>Power Limit  Unit Setting  ▶ Battery Setting ◀  Throttle  Version</p>


 Lithium batteries, lead acid batteries and lithium iron phosphate batteries are recommended to use with NAVY outboard or Pod Drive 3.0/6.0. Other types of battery may fail to make the motor work properly.


 Update the battery configuration is necessary if a different type of battery has been applied.

## 4.2 Throttle Operation

### 4.2.1 Power Adjusting

Evo Side Mount Control is used to adjust the input power of the motor. When the battery is properly connected, power on the motor, and then start the Evo Side Mount Control. When the throttle is in the neutral position, first pull the handle away from its base plate along a horizontal direction, then rotate the handle forward or backward to increase the power. Please refer to figure 4-1 and 4-2. When the throttle returns to the neutral position, it will lock automatically. Then need to pull out to continue turning the throttle.

 Before power on the Evo Side Mount Control, please reset the throttle to the neutral position. If you find a flickering "RESET" on the display, you are reminded to reset the throttle to the neutral position.

 The handle is locked only in the neutral position, there is no need to pull the handle towards outside once it's not in the neutral position.

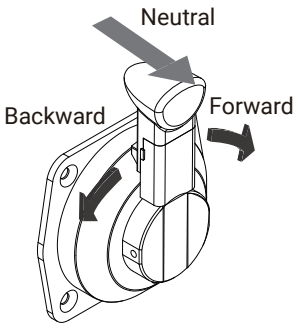


Figure 4-1 Port (left) side mode

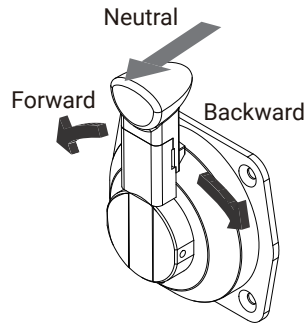


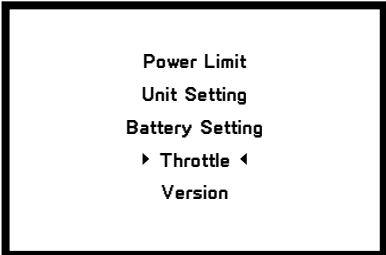

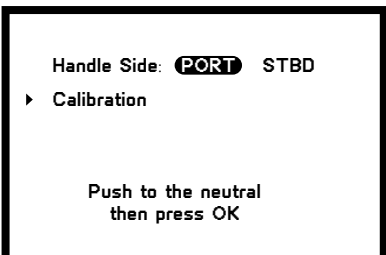
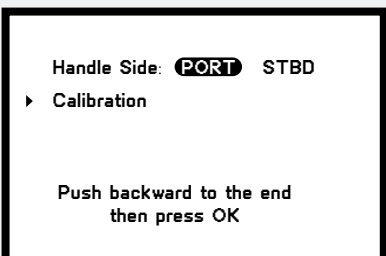
Figure 4-2 Starboard (right) side mode

## 4.2.2 Recalibration

The throttle position sensor should be recalibrated if the below error code displays.



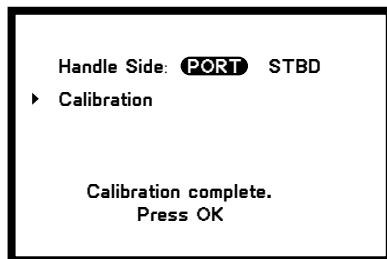
Before calibration, if there is no handle side setting, please refer to 2.5 Port and Starboard Side Setting to set the handle side and then carry out the throttle calibration procedures.

Recalibration	LCD Displaying
<p><b>Step1:</b> In power-on state, long press the Menu button to enter the preference setting page. Press the Select button to switch to the "Throttle". Press the Confirm button to enter throttle setting page.</p>	 <p>Power Limit Unit Setting Battery Setting ▶ Throttle ◀ Version</p>
<p><b>Step2:</b> Press the Select button to switch to the "Calibration". Press the Confirm button to enter calibration setting page.</p>	 <p>Handle Side: <b>PORT</b> STBD ▶ Calibration</p> <p>Push forward to the end then press OK</p>
<p><b>Step3:</b> Push the throttle to the maximum forward power position, and then press the Confirm button.</p>	 <p>Handle Side: <b>PORT</b> STBD ▶ Calibration</p> <p>Push to the neutral then press OK</p>
<p><b>Step4:</b> Pull the throttle to the neutral position, then press the Confirm button.</p>	 <p>Handle Side: <b>PORT</b> STBD ▶ Calibration</p> <p>Push backward to the end then press OK</p>

## Recalibration

**Step5:** Pull the throttle to the maximum backward power position, and then press the Confirm button. Calibration is completed. Then press Confirm button to return to throttle setting page.

## LCD Displaying





### 4.3 Use of Kill Switch

Locate the kill switch to the right place on the Evo Side Mount Control and tie its lanyard to your wrist or life jacket. Stop the outboard in emergency by detaching the kill switch.

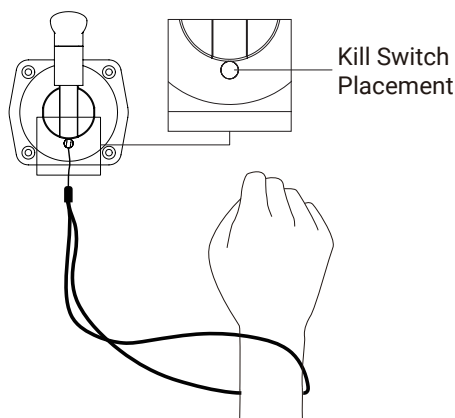








Figure 4-7

-  Please remove the kill switch after the machine is turned off. Failure to remove the kill switch will cause continuous power consumption of the battery (when the battery is connected).
-  After connecting the machine and the battery, please attach the kill switch properly before turning on the machine, otherwise the machine will not work normally.
-  The kill switch generates magnetic field. Keep it 50cm / 20inches away from medical implants like pacemakers and magnetic cards (e.g. credit card) as well as other magnetic media.
-  The magnetic field of the kill switch may interfere with some electronic instruments. Keep it away from these electronic instruments.

## 4.4 Checklist before Use

1. Ensure the Evo Side Mount Control and steering wheel are installed in proper position before turning on the power.
2. Ensure the Evo Side Mount Control travels smoothly with no obstructions.
3. Before connecting the battery, check and make sure there is no poor contacts or defects in cables.
4. Before connecting to NAVY outboard or Pod Drive, please check and ensure the main power switch is able to power on and off normally. After that, turn off the main power switch.
5. Ensure the version setting of the Evo Side Mount Control is correspond to the model of the motor.
6. Ensure the battery has enough power.
7. When not using ePropulsion Batteries, ensure the batteries is configured before use.

 Start the motor only when the propeller is beneath water, as the rotating propeller is dangerous.

 If the cable is immersed in water, please dry it completely before connecting it to the battery or power on the system.

## 4.5 Starting the Motor

1. Complete the check list.
2. Remove the kill switch from the Evo Side Mount Control.
3. Set the throttle in the neutral position.
4. Connect the battery to the motor.
5. If using the outboard, fix the outboard with a proper trim angle.
6. Turn on the main power switch when using the NAVY outboard or Pod Drive. If the outboard is connected to a E series battery, please also press the battery power button to power on.
7. Press Power button to turn on the display panel, then the main page will display.
8. Carry out preference setting and battery configuration if necessary.
9. Tie the kill switch to your wrist or life vest, then attach the kill switch on the Evo Side Mount Control.
10. Pull out the throttle in the neutral position, then push the throttle slowly to start your motor.



If the display panel displays "**Equipment offline**":

1. Check the kill switch whether attached on the proper position.
2. Please using a communication cable to connect the motor or the battery to the connector with the sign "⚡" on the Evo Side Mount Control and use another communication cable to connect the display panel to the other connector with the sign "🔌".
3. If the connection is correct after double check, there may be the communication fault between the display panel and the throttle. Please check whether the communication cable is loosen or damaged.

## 4.6 Stopping the Motor

Usually, it's recommended to stop the motor as the following procedures.

1. Return the throttle to the neutral position, then the throttle will lock automatically.
2. Wait until the motor stops, then detach the kill switch from the Evo Side Mount Control.
3. Press and hold the Power button until the Evo Side Mount Control is powered off.
4. If using the NAVY outboard or Pod Drive, turn off the main power switch. If the outboard is connected to a E series battery, please also press the battery power button to power off.
5. If using outboard, tilt the outboard above water surface or detach it from boat.



The motor will stop if one of the situations occurs.


- 1) The throttle is in the neutral position.
- 2) The kill switch is not in the kill switch placement of Evo Side Mount Control.
- 3) The main power switch is off, while using a NAVY outboard or Pod Drive.
- 4) The communication between Evo Side Mount Control and the motor breaks.
- 5) The connection between battery and the motor breaks.
- 6) Failure exists in the control system (e.g. motor is blocked or the low battery voltage level is detected).



In case of emergency, the motor can be stopped by following operations:

- 1) Detach the kill switch.
- 2) Turn the throttle back to the neutral position.

## 5 Warning Messages


 Before conducting warning checks, please check the version of the motor in use. When the motor is running in abnormal conditions or out of order, a warning message with an error code will display on the display panel. Please find more error codes and corresponding solutions in the below table.

### a.Warning Messages (Evo Version)

The following error codes and solutions are applicable only to Evo outboard motor and Pod Drive Evo.

Code	Cause	Solution
E01	Battery voltage beyond operation range.	Replace a battery based on suggested operation specifications.
E02	Propeller may be blocked, causing motor overcurrent	Refer to Solution to E10.
	Motor fails or circuit board fails causing motor overcurrent	Try to turn off the main switch and wait for 10 seconds then turn on the switch again.
E06	The battery voltage level is too low.	Operate the motor at low power. Please charge the battery as soon as possible.
E10	Motor stall, which may be caused by blocked propeller	Turn off power, then clean up the things winding around the propeller. Test if the propeller can be rotated by hand before operation.
E11	The temperature of motor is too high.	Stop operating the machine and wait until the temperature falls within the normal operating temperature range.

Code	Cause	Solution
E12	The temperature of circuit board is too high.	Stop operating the machine and wait until the temperature falls within the normal operating temperature range.
E22	MCU Communication Abnormality	Please restart to see if the error disappears, if not, please contact your dealer for help.
E30	Throttle position sensor failure, should recalibrate the throttle position sensor.	Please refer to section 4.2.2 <i>Recalibration</i> to recalibrate the throttle position sensor.
E56	Communication Error between machine and battery	Check if the communication cable between machine and battery is well connected, if yes, please restart the system.
All characters display	The motor has no power.	Connect the battery to the machine and then turn on the main switch.

 If the problem persists, please consult your ePropulsion authorized dealer for assistance.


### **b.Warning Messages (Spirit1.0 & Pod1.0 Version)**

The following error codes and solutions are applicable only to SPIRIT 1.0 outboard motor and Pod Drive 1.0.

Code	Cause	Solution
E01	Motor Over Voltage	Stop the motor and wait until the error message disappears. If the problem still exists, contact your dealer for repairing.
E02	Motor Over Current	Disconnect the battery and check if the motor is blocked. If not, continue driving at low speed. If this issue cannot be solved, please contact your dealer.

Code	Cause	Solution
E03/ E04	Motor Overheating	Wait a few minutes until the motor cools down and the warning message disappears.
E05	Motor Under Voltage	Indicate the battery level is extremely low. The motor can probably be restarted at lower speed after the message is dismissed.
E10	Motor Blocked	Disconnect the battery and remove anything that is blocking the motor. Make sure the propeller can be rotated by hand smoothly.
E20	Battery Communication Fault	Please check whether the version of Evo Side Mount Control corresponds to the motor version first. If not, please refer to <i>2.4 Version Setting</i> for version switching. If the version is correct, turn off the motor and reconnect the battery cable. If this issue cannot be solved, please contact your dealer.
E21	Motor Communication Fault	Turn off the motor and reconnect the battery cable. If this issue cannot be solved please contact your dealer.
E30	Throttle Calibration Required	Please refer to section <i>4.2.2 Recalibration</i> to recalibrate the throttle position sensor.
E51	Battery Charging Temperature Fault	Make sure the environment temperature is within 0°C to 45°C. Charging will continue when cell temperature is in that range.
E54	Battery Discharging Temperature Fault	Detach the battery and contact your dealer.
E55	Battery Pack Over Voltage	Stop the motor and wait until the error message disappears. If the problem persists, contact your dealer for repair.

Code	Cause	Solution
E56	Battery Empty	Indicating the battery is empty. The motor can probably be restarted at lower speed after the message is dismissed.
E57	Battery Charging Over Current	Please contact your dealer.
E58	Battery Discharging Over Current	Please contact your dealer.
E59	Battery Hardware Fault	Battery has encountered serious hardware breakdown. Please replace the battery and contact your dealer.
Other	Battery Cell Fault	Battery cell fault occurs, please replace the battery and contact your dealer to repair the problematic battery.

 If the problem persists, please consult your ePropulsion authorized dealer for assistance.

### **c.Warning Messages (Navy3.0, Navy6.0 & Pod3.0 Version)**

The following error codes and solutions are applicable only to NAVY 3.0, NAVY 6.0 outboard motor and Pod Drive 3.0.

Code	Cause	Solution
E01	Battery voltage is over the operating range.	Replace a battery based on suggested operation specifications.
E02	Propeller may be blocked, causing motor overcurrent	Please refer to the solution to E10.
	Motor fails or circuit board fails causing motor overcurrent	Try to turn off the main power switch and wait for 10 seconds then turn on the switch again.



Code	Cause	Solution
E06	The battery voltage level is too low.	Operate the motor at low power. Please charge the battery as soon as possible.
E10	Motor stall, which may be caused by blocked propeller	Turn off power, then clean up the things winding around the propeller. Test if the propeller can be rotated by hand before operation.
E11	The temperature of motor is too high.	Stop operating the motor and wait until the temperature falls within the normal operating temperature range.
E12	The temperature of circuit board is too high.	Stop operating the motor and wait until the temperature falls within the normal operating temperature range.
E15	Failure was found in the circuit board temperature sensors.	Try to turn off the main power switch and wait for 10 seconds then turn on the switch again.
E16	Calibration Abnormality of Current Sensor	Please contact the dealer for help.
E21	Driver Communication Fault	Please check whether the version of Evo Side Mount Control corresponds to the motor version first. If not, please refer to <i>2.4 Version Setting</i> for version switching. If the version is correct, check the communication cable connection and restart the motor. If the problem still arises, please contact the ePropulsion authorized dealer for assistance.
E22	MCU Communication Abnormality	Please restart to see if the error disappears, if not, please contact your dear for help.

Code	Cause	Solution
E30	Throttle position sensor failure, should recalibrate the throttle position sensor.	Please refer to section 4.2.2 <i>Recalibration</i> to recalibrate the throttle position sensor.
E40	System running failure	Please restart the motor.
E56	Communication Error between NAVY outboard and E series battery	Check if the communication cable between NAVY outboard or Pod Drive 3.0 and E series battery is well connected, if yes, please restart the system.
E57	E series battery overcurrent	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Ensure the paralleled NAVY batteries have similar voltage with pressure difference within 2V.</li> <li>2. Ensure the power cable and battery are firmly connected to avoid poor contact.</li> <li>3. Restart the battery when the error occurs and keep the parallel state for 30 minutes to wait for the batteries to self-balance the voltage.</li> <li>4. If the error occurs, users can also continue operating after restarting the battery, but do not operate at full power state. The operating power is suggested to be lower than two thirds of full power. Please fully charge the battery after use.</li> </ol>



If the problem persists, please consult your ePropulsion authorized dealer for assistance.





## 6 Warranty

The ePropulsion limited warranty is provided for the first end purchaser of an ePropulsion product. Consumers are entitled to a free repair or replacement of defective parts or parts which do not conform with the sales contract. This warranty operates in addition to your statutory rights under your local consumer law.


### 6.1 Warranty Policies

ePropulsion warrants its products to be free of defects in material and workmanship for a limited period since the date of purchase. Once a fault is discovered, the user has the right to make a warranty claim under the ePropulsion warranty policies.

Product	Warranty Expiry Date
Evo Side Mount Control	<b>Two years</b> after the date of purchase.
Components have been repaired or replaced	<p><b>Three months</b> since the date of maintenance.</p> <p>Note:</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. If the three-month period overlaps with the original warranty period, the warranty against these replaced or repaired parts still expires two years after the date of purchase.</li> <li>2. If the three-month period exceeds the original warranty period, the repaired or replaced parts continue applying to warranty during the extended period.</li> </ol>

-  In order to validate the warranty, users are required to fill in the Warranty Card in the package in advance.
-  Keep the product label in intact state and record the serial number on the label. Never tear the label off the product. An ePropulsion product without the original product label will not be applicable to warranty services provided by ePropulsion.
-  The warranty is valid only when the information is correct and complete.
-  Free warranty is only validated upon the presentation of legal serial number, Warranty Card, and evidence of purchase from an authorized ePropulsion dealer. Valid date of purchase should be established by the first-hand purchaser with original sales slip.

 Free warranty is not transferable and will not be reissued.


 Within the limits of the applicable laws, the warranty policies of ePropulsion may update without prior notice. The latest version is available at our website [www.epropulsion.com](http://www.epropulsion.com).


## 6.2 Out of Warranty

Make sure the product is properly packed during delivery, the original ePropulsion package is recommended. If the product got further damaged due to improper packing during delivery, the furtherly damaged part will be deemed as out of warranty coverage.

In addition, faults or damages caused by the following reasons are also excluded from warranty scope within the covered period:

- Any improper operation contradicts the user manual.
- Accident, misuse, wishful abuse, physical damage, liquid damage, overcharging or unauthorized repair.
- Dropping, improper care or storage.
- Used for commercial purposes.


 You should be noted that minor faults like normal wear and tear that pose no influence on the intended function of the product are also not covered by the warranty.

 Consumables are out of warranty scope.

## 6.3 Warranty Claim Procedures

If you find your product defective, you can make a claim to your dealer following below procedures:

1. Fill in the Warranty Card correctly and completely in advance. Then make your warranty claim by sending it to your authorized ePropulsion service partner together with valid proof of purchase. Usually these documents are required when making a warranty claim: the Warranty Card, ex-factory serial number, and evidence of purchase.
2. Send the defective product to your authorized ePropulsion service point after getting the confirmation. Note that the label should be kept intact. You can also deliver the product to your authorized ePropulsion dealer after getting confirmation.

3. The defective components or parts will be either repaired or replaced according to the diagnosis made by the ePropulsion authorized service partner.
  4. If your warranty claim is accepted, the equipment will be repaired or replaced free of charge. Note that any delivery cost incurred in the process is at your charge.
  5. After careful examination and confirmation by ePropulsion authorized dealer, the defective or faulty components will be repaired or replaced with brand new ones against the actual condition.
  6. In case your warranty claim be rejected, an estimated repair charge with round trip delivery cost will be sent for confirmation. ePropulsion authorized service point will conduct maintenance accordingly only after your confirmation.
-  If warranty expires, you can still enjoy maintenance services from authorized ePropulsion service partners with minimum maintenance charge.

## Einleitung

---

Für Ihren Kauf von sowie Ihr Vertrauen in ePropulsion Produkte und unser Unternehmen bedanken wir uns herzlich. Wir haben uns zum Ziel gesetzt, umweltfreundliche, sichere und zuverlässige elektrische Außenborder und Bootsantriebe herzustellen.

Für weitere Informationen besuchen Sie unsere Website: [www.epropulsion.de](http://www.epropulsion.de).

## Über diese Bedienungsanleitung

---

Vor dem Gebrauch lesen Sie bitte sorgfältig diese Bedienungsanleitung (nachfolgend „Handbuch“ genannt), um ein komfortables und sicheres Erlebnis zu gewährleisten. Die Verwendung dieses Produkts setzt voraus, dass der Kunde den Inhalt, insbesondere die Sicherheitshinweise, dieses Handbuchs vollständig gelesen und verstanden hat. ePropulsion übernimmt keine Verantwortung für Personen-, Sach- und Vermögensschäden, die durch Nichtbeachtung des Handbuchs entstehen.

Zur Verbesserung unserer Produkte behalten wir uns das Recht vor, Inhalte dieses Handbuchs zu ändern. Ebenfalls gehören alle geistigen Eigentumsrechte, einschließlich (jedoch nicht beschränkt auf) aller Urheberrechte, Patente, Markenzeichen und Designs ausschließlich der Fa. ePropulsion.

Dieses Handbuch unterliegt unregelmäßigen Änderungen. Für die aktuelle Version besuchen Sie bitte unsere Website: [www.epropulsion.de](http://www.epropulsion.de). Falls Sie Abweichungen zwischen Ihrem Produkt und den Beschreibungen dieses Handbuchs feststellen oder Fragen zum Produkt oder Handbuch haben, besuchen Sie bitte unsere Website [www.epropulsion.de](http://www.epropulsion.de) oder nehmen Sie Kontakt mit uns auf. Das alleinige Recht für die Erklärung zum Inhalt dieses Handbuchs ist ePropulsion vorbehalten. Dieses Handbuch ist in verschiedenen Sprachen vorhanden. Bei Abweichungen dient die englische Version als Orientierung.

## Symbole

---

Beim Lesen dieses Handbuchs beachten Sie bitte die folgenden Symbole:



Wichtige Hinweise und Warnungen



Nützliche Informationen zum Gebrauch

# Produktkennzeichnung

Die Seriennummer des Produkts dient als Nachweis bei der Inanspruchnahme der Garantie- und Reparaturservices. Die Positionen der Seriennummern der Evo seitlichen Fernsteuerung sowie des Evo Bedienpanels entnehmen Sie den folgenden Abbildungen. Bitte notieren Sie die beiden Nummern und bewahren Sie sie auf. Das Typenschild darf auf keinen Fall entfernt werden, da die Garantie des Produkts sonst erlischt.

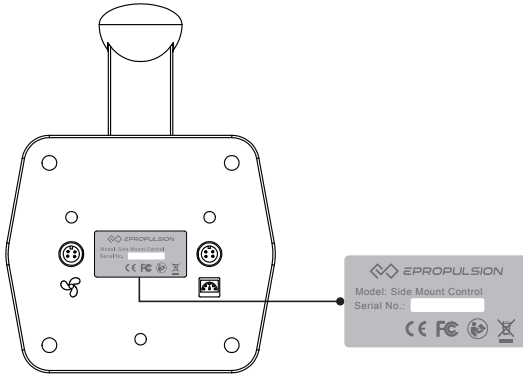


Abb. 0-1

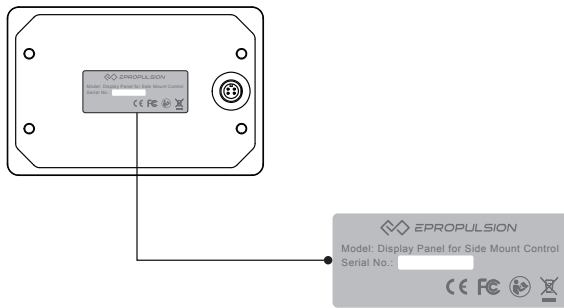


Abb. 0-2

# Inhaltsverzeichnis

---

<b>Einleitung</b> .....	<b>44</b>
<b>Über diese Bedienungsanleitung</b> .....	<b>44</b>
<b>Symbole</b> .....	<b>44</b>
<b>Produktkennzeichnung</b> .....	<b>45</b>
<b>1 Produktübersicht</b> .....	<b>48</b>
1.1 Lieferumfang .....	48
1.2 Technische Daten .....	50
1.3 Wichtige Hinweise .....	50
1.4 Konformitätserklärung .....	51
<b>2 Inbetriebnahme der Evo seitlichen Fernsteuerung</b> .....	<b>52</b>
2.1 Einbau des Gashebels .....	52
2.1.1 Inneneinbau .....	52
2.1.2 Außeneinbau .....	53
2.2 Einbau des Evo Bedienpanels .....	54
2.3 Anschluss .....	56
2.4 Kompatible Außenborder auswählen .....	57
2.5 Einstellung von Backbord und Steuerbord .....	58
<b>3 Beschreibungen der Module</b> .....	<b>60</b>
3.1 Demontierbarer Gashebel .....	60
3.1.1 Griff ausbauen .....	60
3.1.2 Griff einbauen .....	60
3.2 LCD-Display .....	61
<b>4. Bedienung</b> .....	<b>65</b>
4.1 Konfiguration .....	65
4.1.1 Kompatible Außenborder auswählen .....	65
4.1.2 Leistungsbegrenzung einstellen .....	66
4.1.3 Benutzerdefinierte Einstellungen .....	67
4.1.4 Batteriekonfiguration .....	68
4.2 Bedienung des Gashebels .....	73
4.2.1 Leistungseinstellung der Evo seitlichen Fernsteuerung .....	73
4.2.2 Kalibrieren .....	73



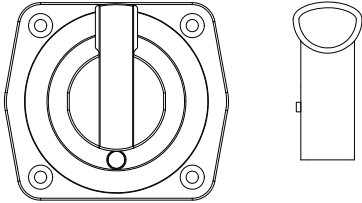
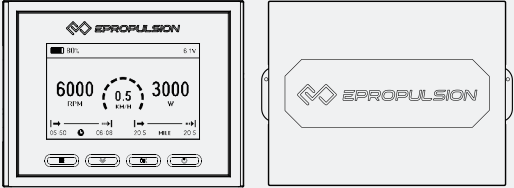
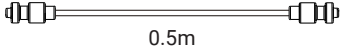

4.3 Verwendung des Reißleinschalters .....	76
4.4 Kontrolle vor dem Betrieb .....	77
4.5 Motor starten .....	78
4.6 Motor stoppen .....	79
<b>5 Warnmeldungen .....</b>	<b>80</b>
<b>6 Gewährleistung.....</b>	<b>86</b>
6.1 Garantiebedingungen .....	86
6.2 Von der Garantie ausgenommen .....	87
6.3 Abwicklung eines Garantiefalls.....	87






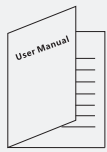


# 1 Produktübersicht


Die kabelgebundene Evo seitliche Fernsteuerung besteht aus einem Bedienpanel sowie einem Gashebel und ist mit Außenbordern sowie Pod-Antrieben der Fa. ePropulsion kompatibel.




## 1.1 Lieferumfang

Nach dem Öffnen der Verpackung überprüfen Sie bitte das Gerät auf mögliche Transportschäden. Bitte überprüfen Sie weiterhin die Vollständigkeit des Lieferumfangs anhand der folgenden Liste. Bei Transportschäden oder fehlenden Teilen nehmen Sie bitte Kontakt mit Ihrem zuständigen Vertragshändler auf.

Bezeichnung	Anzahl	Beschreibung
Gashebel	1 Stück	
Evo Bedienpanel (mit Deckel)	1 Stück	
Kommunikationskabel 0,5 m	1 Stück	 <p style="text-align: center;">0.5m</p>
Reißleinenschalter	2 Satz	

Bezeichnung	Anzahl	Beschreibung
Einbauteile	1 Satz	 x4 M6X16  x4 M4X16  x8 M6X12  x4 M4X30
Bedienungsanleitung, Garantiekarte, Kurzanleitung, Schablone für Bohrungen	1 Satz	   

 Für eine ordnungsgemäße Lagerung der Evo seitlichen Fernsteuerung bewahren Sie bitte die Original-Verpackung auf.

 Achten Sie auf die verschiedenen Anschlüsse, durch die die Evo seitliche Fernsteuerung mit dem Außenborder und dem Bedienpanel verbunden werden kann. Der mit „“ gekennzeichnete Anschluss muss mit dem Motor verbunden werden. Der Anschluss mit dem Symbol „“ wird mit dem Panel verbunden.

## 1.2 Technische Daten

Evo Fernsteuerung für den seitlichen Einbau	
Gewicht (mit Bedienpanel)	0,9 kg
Bedienpanel	4,3" alleinstehend
Verbindungsart	Kabel
Kabellänge	≤ 15 m
Abmessungen (L × T × H)	117 x 160,3 x 53,6 mm (Gashebel)
	138,5 x 106,9 x 42,5 mm (Bedienpanel)

## 1.3 Wichtige Hinweise

1. Vor jeder Fahrt den Zustand der Evo seitlichen Fernsteuerung und den Batteriestand kontrollieren.
2. Das Gerät darf nur von Erwachsenen bedient werden, die dieses Handbuch vollständig gelesen und verstanden haben.
3. Vor jeder Inbetriebnahme die Funktionstüchtigkeit des Geräts überprüfen.
4. Vor der Inbetriebnahme sicherstellen, dass die Evo seitliche Fernsteuerung ordnungsgemäß eingebaut ist.
5. Vor der Erstinbetriebnahme sich mit der grundlegenden Bedienung vertraut machen, wie zum Beispiel Start, Stopp, Betriebsmodus und Not-Aus.
6. Wenn Personen während der Fahrt über Bord fallen, den Motor sofort stoppen.
7. Bei Kombination mit Navy-Außenbordern, Pod-Antrieben 3.0 Evo und 6.0 Evo werden die angezeigten Distanzen und Geschwindigkeiten durch GPS bestimmt. Bei schwachem oder durch äußerliche Faktoren (Strömungen, Wind usw.) gestörtem GPS-Empfang können Abweichungen entstehen.

## 1.4 Konformitätserklärung

### Folgendes Produkt:

Produktbezeichnung: Evo seitliche Fernsteuerung

Typenbezeichnung: Evo Side Mount Control

**Firmenbezeichnung:** Guangdong ePropulsion Technology Limited

**Firmenanschrift:** Room 201, Bldg. 17A, 4th Xinzhu Road, Songshan Lake District, Dongguan City, Guangdong Province, China

### entspricht den Bestimmungen der folgenden Richtlinien:

EMV-Richtlinie 2014/30/EU (Richtlinie über die elektromagnetische Verträglichkeit)

FCC (Federal Communications Commission Regulations) Part 15, Voraussetzungen: Dieses Gerät verursacht keine gefährlichen Störsignale und kann Störsignale empfangen, ohne dass Funktionsbeeinträchtigungen auftreten.

### Folgende Normen wurden angewandt:

EN 55014-1:2017

EN 55014-2:2015

EN 61000-3-2:2014

EN 61000-3-3:2013


FCC (Federal Communications Commission Regulations) Part 15, Voraussetzungen: Dieses Gerät verursacht keine gefährlichen Störsignale und kann Störsignale empfangen, ohne dass Funktionsbeeinträchtigungen auftreten.

Unterschrift: 

Shizheng Tao (CEO und Mitgründer der Guangdong ePropulsion Technology Limited)

# 2 Inbetriebnahme der Evo seitlichen Fernsteuerung

Zur Inbetriebnahme der Evo seitlichen Fernsteuerung müssen der Gashebel und das Evo Bedienpanel eingebaut und anschließend über Kabel mit dem Motor und der Batterie verbunden werden. Backbord und Steuerbord müssen eingestellt werden und bei Nicht-Evo-Motoren sind Anpassungen vorzunehmen.

 Vor der Inbetriebnahme muss das Gerät vollständig angeschlossen werden. Darüber hinaus muss es auf die einwandfreie Funktionalität sowie richtige Verkabelung überprüft werden. Anschluss der Kabel entsprechend der Beschreibungen im Kapitel 2.3 durchführen.

## 2.1 Einbau des Gashebels

Anhand der folgenden Beschreibungen den Gashebel der Evo seitlichen Fernsteuerung in den Bootsrumpf einbauen. Der Gashebel kann wahlweise von innen oder außen eingebaut werden.

### 2.1.1 Inneneinbau

1. Anhand des folgenden Lochbildes Löcher in den Rumpf bohren.

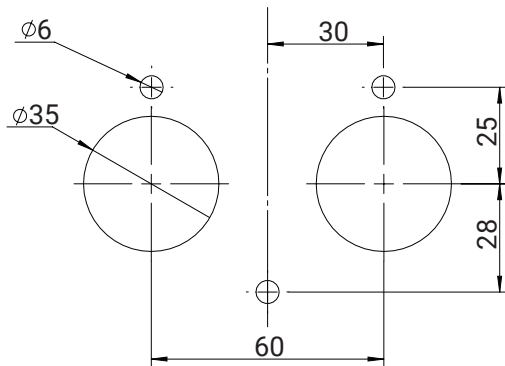


Abb. 2-1

2. Den Gashebel wie in der Abbildung rechts dargestellt in den Rumpf einbauen und befestigen.

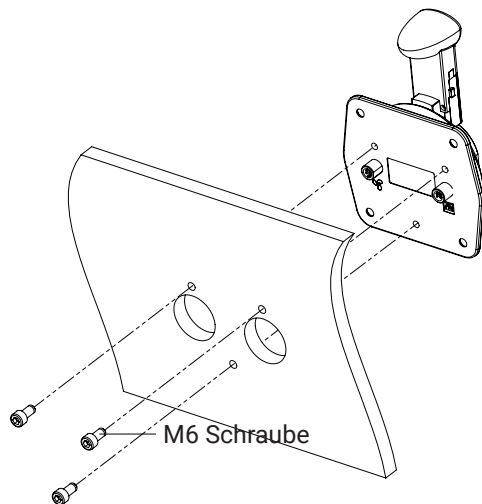


Abb. 2-2

## 2.1.2 Außeneinbau

1. Anhand des folgenden Lochbildes Löcher in den Rumpf bohren.

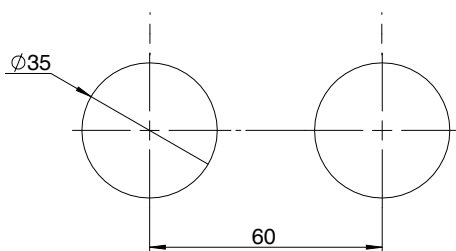


Abb. 2-3

2. Den Gashebel wie in der Abbildung unten dargestellt in den Rumpf einschieben und befestigen.

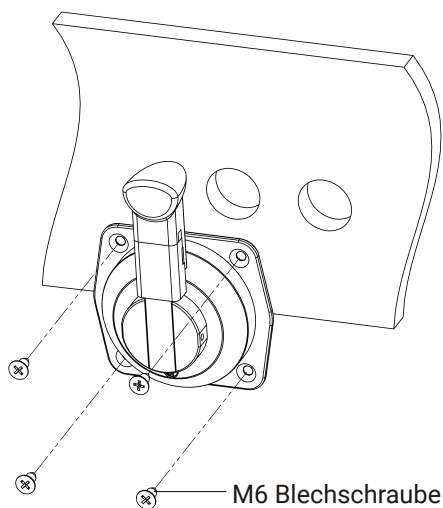


Abb. 2-4

## 2.2 Einbau des Evo Bedienpanels

Anhand der folgenden Beschreibungen das Bedienpanel der Evo seitlichen Fernsteuerung in den Bootsrumpf einbauen.

1. Anhand des folgenden Lochbildes Löcher in den Rumpf bohren.

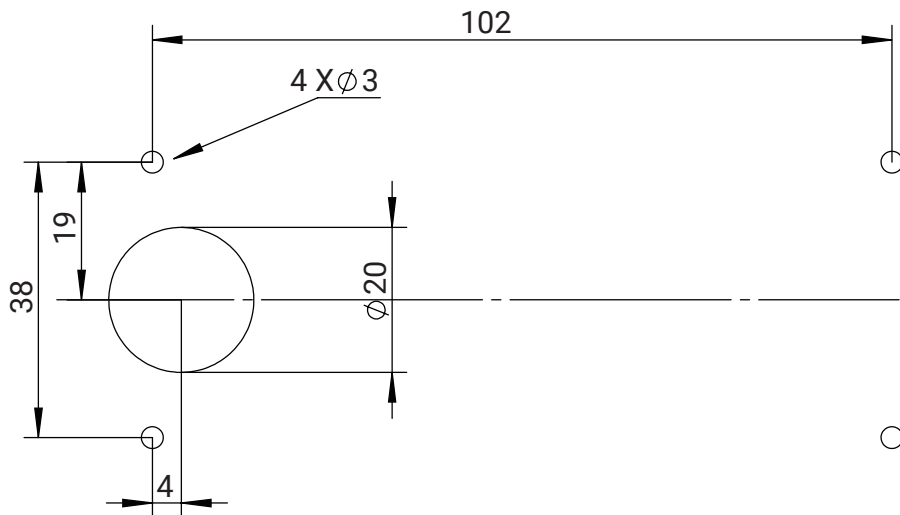


Abb. 2-5



2. Die Verkleidung des Panels entfernen.

3. Das Evo Bedienpanel wie in der Abbildung unten dargestellt in den Rumpf einbauen und befestigen.

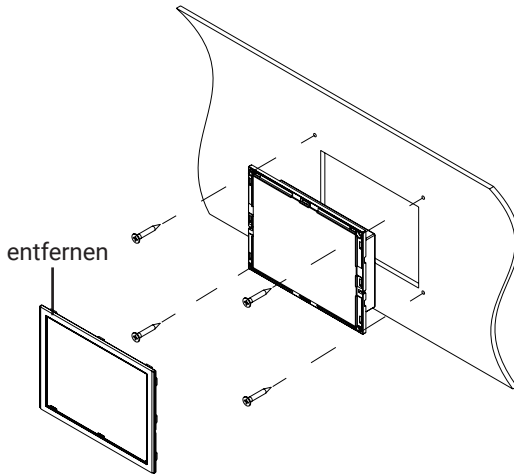


Abb. 2-6

## 2.3 Anschluss

Die Verbindung zwischen der Evo seitlichen Fernsteuerung und dem Motor wird durch Kabel hergestellt. Nachfolgend werden die Arbeitsschritte des Anschlusses beschrieben:

1. Evo seitliche Fernsteuerung mit dem Verbindungskabel an den Motor anschließen.
2. Den Motor mit der Batterie verbinden.

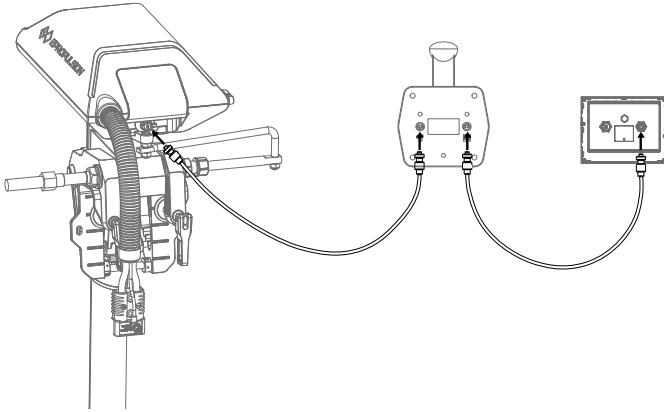


Abb. 2-7

☀ Der mit „☸“ gekennzeichnete Anschluss muss an den Motor angeschlossen werden. Der Anschluss mit dem Symbol „☒“ wird mit dem Panel verbunden.

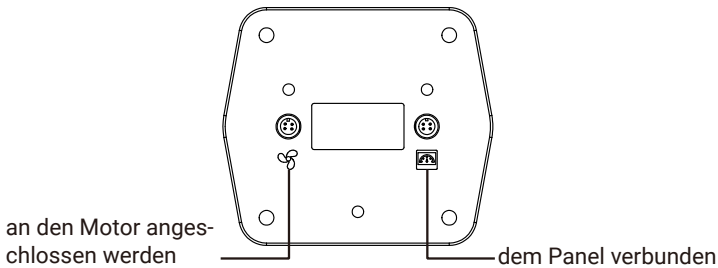
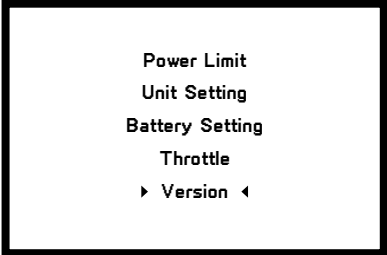
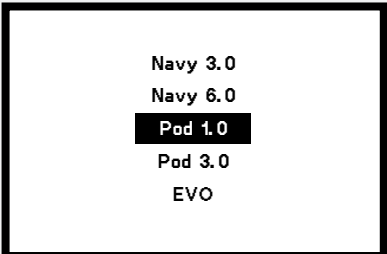
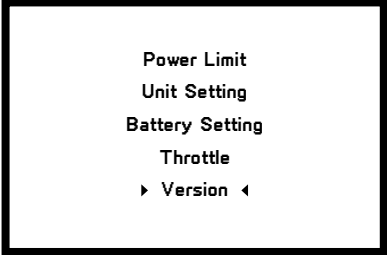


Abb. 2-8

☀ Falls „Equipment offline“ angezeigt wird, überprüfen Sie, ob der Reißleinschalter richtig eingebaut wurde. Wenn der Reißleinschalter richtig eingebaut ist, dann gehen Sie wie auf Seite 31 beschrieben mit der Prüfung vor.

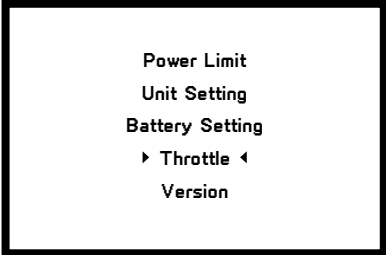

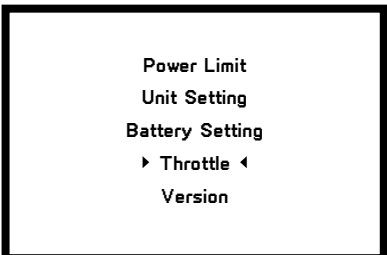
## 2.4 Kompatible Außenborder auswählen

Wenn die Evo seitliche Fernsteuerung mit einem Evo Motor verbunden ist, wird die Evo Version automatisch erkannt. Bei anderen Motormodellen von ePropulsion ist die Version „Spirit 1.0“ voreingestellt. Falls eine Kombination mit der Navy-Serie bzw. Pod-Antrieben gewünscht ist, gehen Sie für eine Umstellung auf die entsprechenden Versionen wie folgt vor:

Arbeitsschritte	Anzeige auf dem Display
<p>Schritt 1: Im eingeschalteten Zustand durch langes Drücken der Menü-Taste in das Setup-Menü gelangen. Mit der Auswahltaste den Menüpunkt „Version“ wählen. Mit der OK-Taste bestätigen, um zu den Einstellungen der Version zu gelangen.</p>	 <p style="text-align: center;"> <b>Power Limit</b>  <b>Unit Setting</b>  <b>Battery Setting</b>  <b>Throttle</b>  <b>▶ Version ◀</b> </p>
<p>Schritt 2: Mit der Auswahltaste die gewünschte Version des Motors auswählen.</p>	 <p style="text-align: center;"> <b>Navy 3.0</b>  <b>Navy 6.0</b>  <b>Pod 1.0</b>  <b>Pod 3.0</b>  <b>EVO</b> </p>
<p>Schritt 3: Durch Drücken der OK-Taste wird die aktuelle Einstellung gespeichert. Das Display wechselt automatisch in das Setup-Menü zurück.</p>	 <p style="text-align: center;"> <b>Power Limit</b>  <b>Unit Setting</b>  <b>Battery Setting</b>  <b>Throttle</b>  <b>▶ Version ◀</b> </p>

## 2.5 Einstellung von Backbord und Steuerbord

Vor dem Betrieb müssen Backbord oder Steuerbord eingestellt werden. Bei der Lieferung der Evo seitlichen Fernsteuerung ist Steuerbord voreingestellt. Bei Bedarf können Sie wie unten beschrieben zwischen Backbord und Steuerbord umschalten.

Arbeitsschritte	Anzeige auf dem Display
<p>Schritt 1: Im eingeschalteten Zustand durch langes Drücken der Menü-Taste in das Setup-Menü gelangen. Mit der Auswahltaste den Menüpunkt „Throttle“ wählen. Mit der OK-Taste bestätigen, um zu den Einstellungen des Gashebels zu gelangen.</p>	 <p style="text-align: center;"> <b>Power Limit</b>  <b>Unit Setting</b>  <b>Battery Setting</b>  <b>▶ Throttle ◀</b>  <b>Version</b> </p>
<p>Schritt 2: Mit der OK-Taste die Option „Handle Side“ aktivieren, um Backbord und Steuerbord einzustellen. Mit der Auswahltaste „PORT“ (für Backbord) oder „STBD“ (für Steuerbord) wählen und mit der OK-Taste die Einstellung speichern.</p>	 <p style="text-align: center;"> <b>▶ Handle Side: <b>PORT</b> STBD</b>  <b>Calibration</b> </p>
<p>Schritt 3: Durch kurzes Drücken auf die Menü-Taste in das übergeordnete Menü zurückzukehren.</p>	 <p style="text-align: center;"> <b>Power Limit</b>  <b>Unit Setting</b>  <b>Battery Setting</b>  <b>▶ Throttle ◀</b>  <b>Version</b> </p>

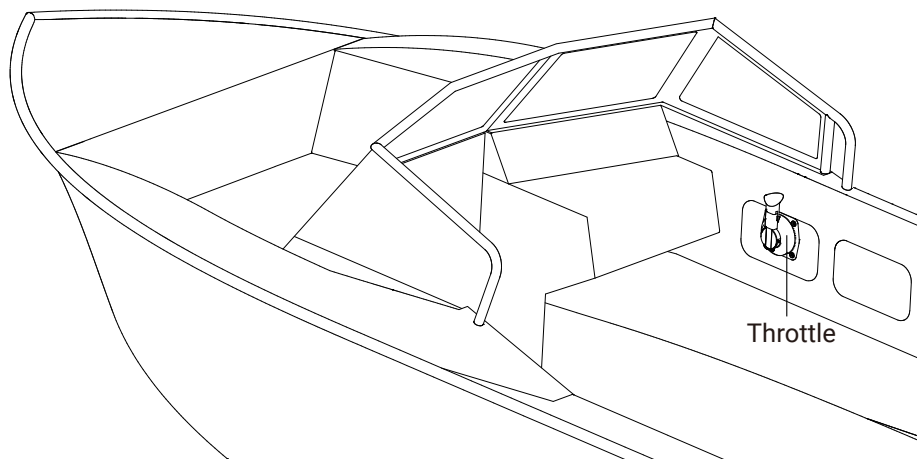


Abb. 2-9 Steuerbord

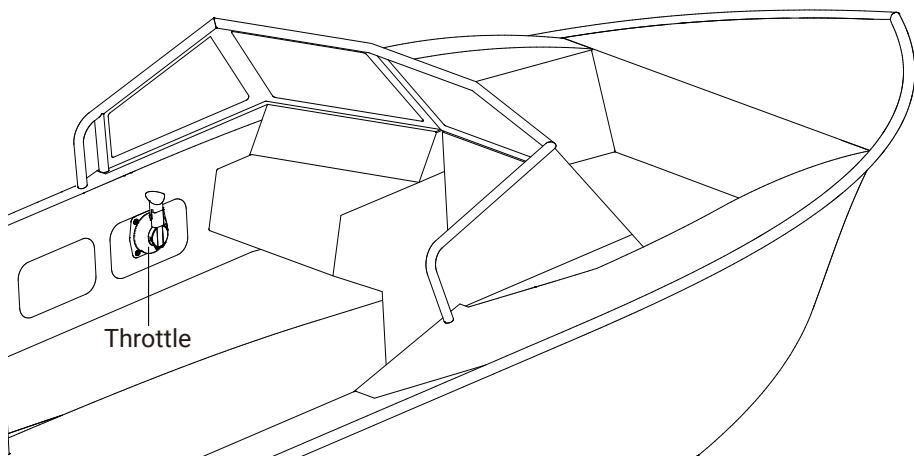


Abb. 2-10 Backbord

# 3 Beschreibungen der Module

Über Anschlusskabel mit dem Motor verbunden dient die Evo seitliche Fernsteuerung zum Start/Stop des Motors, zur Einstellung der Fahrgeschwindigkeit und der Batterieparameter sowie zum Anzeigen der Systemmeldungen.

## 3.1 Demontierbarer Gashebel

### 3.1.1 Griff ausbauen

Im Werkszustand ist der Griff des Gashebels bereits eingebaut. Bei Bedarf können Sie den Griff nach oben herausziehen, während Sie den Entriegelungsknopf drücken.

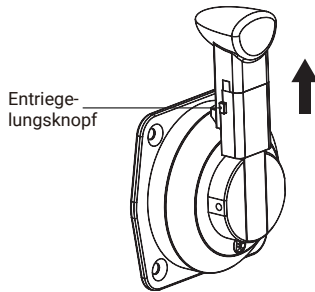


Abb. 3-1

### 3.1.2 Griff einbauen

Zum Einbau des Griffes führen Sie ihn über den Führungsschlitz nach unten, bis der Entriegelungsknopf einrastet.

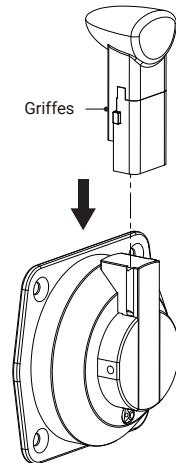








Abb. 3-2





## 3.2 LCD-Display

	Tasten	Funktionen
	EIN/AUS-Taste	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Im ausgeschaltetem Zustand kann das LCD-Display durch langes Drücken der EIN/AUS-Taste eingeschaltet werden.</li> <li>2. Im eingeschaltetem Zustand kann das LCD-Display durch langes Drücken der EIN/AUS-Taste ausgeschaltet werden.</li> <li>3. Im eingeschaltetem Zustand kann die Hintergrundbeleuchtung des LCD-Displays durch kurzes Drücken der EIN/AUS-Taste ein- bzw. ausgeschaltet werden.</li> </ol>
	OK-Taste	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Im Hauptmenü kann durch Drücken der OK-Taste zwischen der Anzeige des Batteriestands und der Spannung gewechselt werden.</li> <li>2. Im Setup-Menü werden vorgenommene Einstellungen durch Drücken der OK-Taste gespeichert. Beim Einstellen eines Parameters können Sie durch Drücken der Taste zu der nächsten Ziffer gelangen.</li> </ol>
	Auswahl-Taste	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Bei Navy-Modellen und Pod-Antrieben 3.0/6.0 kann durch Drücken der Auswahl-Taste im Hauptmenü zwischen der Anzeige der Fahrgeschwindigkeit und der Distanz gewechselt werden.</li> <li>2. Im Setup-Menü kann durch Drücken der Auswahl-Taste zwischen den Einstelloptionen gewechselt werden bzw. die Einstellungen können angepasst werden.</li> </ol>
	Menü-Taste	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Im eingeschalteten Zustand gelangt man durch langes Drücken der Menü-Taste im Hauptmenü in das Setup-Menü.</li> <li>2. Im Setup-Menü wechselt man durch kurzes Drücken der Menü-Taste in das Hauptmenü bzw. das höhere Menü zurück.</li> </ol>






 Bitte schalten Sie das Display erst ein, nachdem Sie den Reißleinschalter an die seitliche Fernsteuerung angeschlossen haben. Sonst erscheint „Offline“ auf dem Display und das Gerät funktioniert nicht.

 Die Stromversorgung muss hergestellt werden, bevor die Bedienung des LCD-Displays möglich ist.

 Werden keine Änderungen zu den Parametern in diesem Menü vorgenommen, so werden die angezeigten Werte als Voreinstellungen für den Benutzer gespeichert.

Beschreibung		Funktionen
	Batteriestandsanzeige	Zeigt den aktuellen Batteriestand an.
<b>48.0V</b> <b>100%</b>	Batteriespannung/ Kapazität	48,0 V: zeigt die aktuelle Batteriespannung an. 100 %: zeigt den prozentualen Ladezustand der Batterie an.
	Rekuperationsanzeige	Bei Modellen, die Rekuperation unterstützen, kann diese Funktion im Setup-Menü aktiviert bzw. deaktiviert werden. Leuchtet dauerhaft: Rekuperation ist aktiviert. Blinkt: Rekuperation läuft. Leuchtet nicht: Rekuperation findet nicht statt oder ist deaktiviert.
	GPS-Anzeige	Leuchtet nicht: kein Empfang oder GPS funktioniert nicht. Blinkt: GPS empfängt Signal. Leuchtet dauerhaft: GPS-Empfang ist gut und aktiviert.  Bei den Antrieben Spirit 1.0 oder Pod 1.0 wird die GPS-Anzeige dauerhaft ausgeblendet.



Beschreibung		Funktionen
	Warnung Übertemperatur Motor	<p>Leuchtet nicht: Temperatur im Normalbereich.</p> <p>Blinkt: Temperatur leicht erhöht. Der Übertemperaturschutz wird aktiviert und die Leistung gesenkt.</p> <p>Leuchtet dauerhaft: Temperatur zu hoch. Gerät schaltet sich aus. Erst nach dem Erreichen einer niedrigeren Temperatur kann das Gerät wieder eingeschaltet werden.</p>
	Warnung Übertemperatur Steuerung	<p>Leuchtet nicht: Temperatur im Normalbereich.</p> <p>Blinkt: Temperatur leicht erhöht. Der Übertemperaturschutz wird aktiviert und die Leistung gesenkt.</p> <p>Leuchtet dauerhaft: Temperatur zu hoch. Gerät schaltet sich aus. Erst nach dem Erreichen einer niedrigeren Temperatur kann das Gerät wieder eingeschaltet werden.</p>
	Störung Ventilator	<p>Leuchtet nicht: Ventilator im Normalbetrieb</p> <p>Blinkt: Ventilator gestört</p>
<b>RESET</b>	Rest-Anzeige Gashebel	<p>Leuchtet nicht: Gashebel muss nicht in die Grundposition geschaltet werden</p> <p>Blinkt: Gashebel muss in die Grundposition geschaltet werden</p>
<b>3000</b> W	Aktuelle Leistung	Zeigt die Echtzeit-Leistung des Geräts an.
	Aktuelle Geschwindigkeit	<p>Zeigt die Echtzeit-Fahrgeschwindigkeit des Bootes an. Im Menü „Unit Setting“ kann die gewünschte Einheit (MPH, KM/H oder KNOTS) eingestellt werden.</p> <p> Bei den Antrieben Spirit 1.0 oder Pod 1.0 wird das Firmenlogo anstatt der Geschwindigkeit dargestellt.</p>
<b>6000</b> RPM	Aktuelle Drehzahl	Zeigt die aktuelle Drehzahl des Motors an

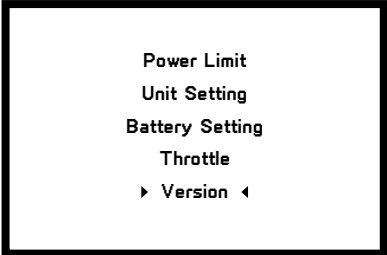
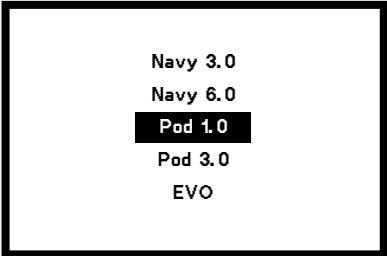
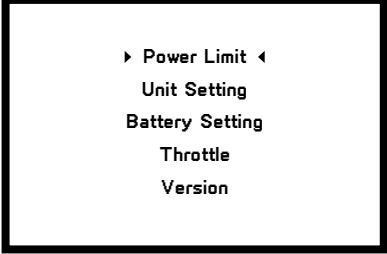
Beschreibung		Funktionen
<b>FNR</b>	Position Gashebel	Anzeige <b>F</b> : Vorwärts Anzeige <b>N</b> : NULL Anzeige <b>R</b> : Rückwärts
	Status Reißleinschalter	Leuchtet nicht: Reißleinschalter ist geschlossen. Blinkt: Reißleinschalter ist nicht geschlossen.
	Zurückgelegte Strecke oder abgelaufene Zeit / verbleibende Strecke oder Zeit	 : zurückgelegte Strecke oder abgelaufene Zeit.  : verbleibende Strecke oder Zeit.
	Anzeige Zeit	Zeigt die abgelaufene Zeit / verbleibende Zeit an.
<b>MILE</b>	Anzeige Strecke	Zeigt die zurückgelegte Strecke / verbleibende Strecke an. Im Menü „Unit Setting“ kann die gewünschte Einheit, MILE, KM (Kilometer) oder NM (Seemeile), eingestellt werden.

## 4. Bedienung

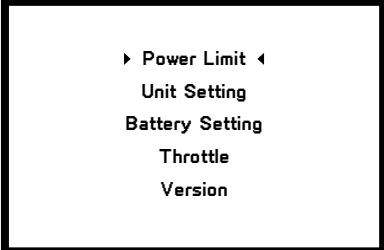
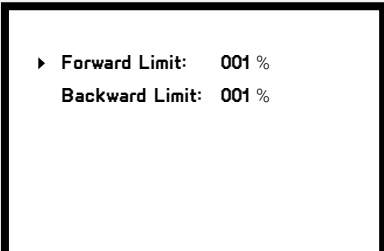
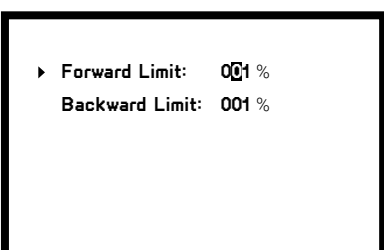
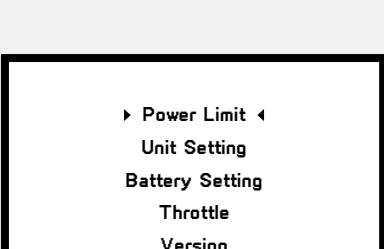
### 4.1 Konfiguration

#### 4.1.1 Kompatible Außenborder auswählen

Wenn die Evo seitliche Fernsteuerung mit einem Evo Motor verbunden ist, wird die Evo Version automatisch erkannt. Bei anderen Motormodellen von ePropulsion wird die Version „Spirit 1.0“ eingestellt. Falls eine Kombination mit der Navy-Serie bzw. Pod-Antrieben gewünscht ist, gehen Sie für eine Umstellung auf die entsprechenden Versionen wie folgt vor:


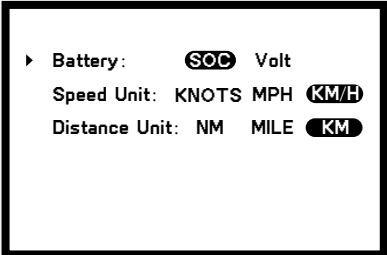
Arbeitsschritte	Anzeige auf dem Display
<p>Schritt 1: Im eingeschalteten Zustand durch langes Drücken der Menü-Taste in das Setup-Menü gelangen. Mit der Auswahltaste den Menüpunkt „Version“ wählen. Mit der OK-Taste bestätigen, um zu den Einstellungen der Version zu gelangen.</p>	 <pre> Power Limit Unit Setting Battery Setting Throttle ▶ Version ◀           </pre>
<p>Schritt 2: Mit der Auswahltaste die gewünschte Version des Motors auswählen.</p>	 <pre> Navy 3.0 Navy 6.0 Pod 1.0 Pod 3.0 EVO           </pre>
<p>Schritt 3: Durch Drücken der OK-Taste wird die aktuelle Einstellung gespeichert. Das Display wechselt automatisch in das Setup-Menü zurück.</p>	 <pre> ▶ Power Limit ◀ Unit Setting Battery Setting Throttle Version           </pre>

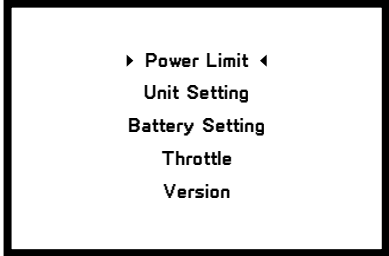
## 4.1.2 Leistungsbegrenzung einstellen

Arbeitsschritte	Anzeige auf dem Display
<p>Schritt 1: Im eingeschalteten Zustand durch langes Drücken der Menü-Taste in das Setup-Menü gelangen. Mit der Auswahltaste den Menüpunkt „Power Limit“ wählen. Mit der OK-Taste bestätigen, um zu den Einstellungen der Leistungsbegrenzung zu gelangen.</p>	 <p>▶ Power Limit ◀ Unit Setting Battery Setting Throttle Version</p>
<p>Schritt 2: Mit der Auswahltaste die einzustellende Leistung auswählen. „Forward Limit“ steht für die Leistung bei der Vorwärtsfahrt und „Backward Limit“ für die Leistung bei der Rückwärtsfahrt. Mit der OK-Taste die Auswahl bestätigen.</p>	 <p>▶ Forward Limit: 001 % Backward Limit: 001 %</p>
<p>Schritt 3: Mit der Auswahltaste stellen Sie den dreistelligen Wert Ziffer für Ziffer von links nach rechts ein. Nach der Einstellung drücken Sie die OK-Taste, um zur nächsten Ziffer zu wechseln. Die momentan einzustellende Ziffer blinkt. Der Einstellbereich ist 1 % – 100 %. Beim Navy 6.0 beträgt der Einstellbereich für die Rückwärtsbegrenzung 1 % – 50 %.</p>	 <p>▶ Forward Limit: 001 % Backward Limit: 001 %</p>
<p>Schritt 4: Nachdem alle Ziffern für die Vorwärtsbegrenzung eingestellt sind, kann durch kurzes Drücken der Menü-Taste in das vorherige Menü oder durch kurzes Drücken der Auswahltaste zu der Rückwärtsbegrenzung gewechselt werden. Nachdem die beiden Begrenzungen eingestellt sind, wechselt man durch kurzes Drücken der Menü-Taste zum Setup-Menü. Die Einstellungen werden gespeichert.</p>	 <p>▶ Power Limit ◀ Unit Setting Battery Setting Throttle Version</p>

### 4.1.3 Benutzerdefinierte Einstellungen


Bei Kombination mit der Navy-Serie oder den Pod-Antrieben 3.0 und 6.0 müssen die Einheiten für Geschwindigkeit und Strecke aktiviert werden. Vor der Einstellung muss die Version Ihrer Evo seitlichen Fernsteuerung auf Evo, Navy 3.0, Navy 6.0 oder Pod 3.0 eingestellt sein. Bevor Sie Ihre Evo seitliche Fernsteuerung in Betrieb nehmen, sollten Sie die benutzerdefinierten Einstellungen wie nachfolgend beschrieben durchführen.


Arbeitsschritte	Anzeige auf dem Display
<p>Schritt 1: Im eingeschalteten Zustand durch langes Drücken der Menü-Taste in das Setup-Menü gelangen. Mit der Auswahlstaste den Menüpunkt „Unit Setting“ wählen. Mit der OK-Taste bestätigen, um zu den benutzerdefinierten Einstellungen zu gelangen.</p>	
<p>Schritt 2: Mit der Auswahlstaste die einzustellende Einheit auswählen.</p> <p>Bei der Einstellung „Battery“ handelt es sich um die Anzeige des Batteriestands oder der Batteriespannung.</p> <p>Bei „Speed Unit“ geht es um die Einheit der Geschwindigkeit und bei „Distance Unit“ um die Einheit der Strecke.</p> <p>Durch kurzes Drücken der OK-Taste die jeweilige Einstellung anwählen. Mit der Auswahlstaste die gewünschte Einheit auswählen und anschließend mit der OK-Taste bestätigen. Ausgewählte Einheiten werden mit schwarzem Hintergrund dargestellt. Durch kurzes Drücken der Menü-Taste zurückkehren.</p>	

Arbeitsschritte	Anzeige auf dem Display
<p>Schritt 3: Menü-Taste kurz drücken, um in das Setup-Menü zurückzukehren.</p>	

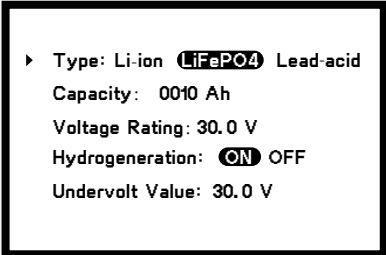
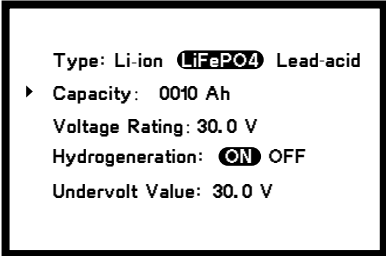
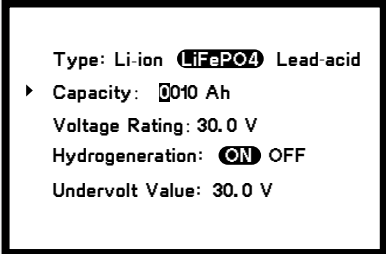
### 4.1.4 Batteriekonfiguration

Eine genaue Batteriekonfiguration trägt zur genauen Anzeige des Entladezustands der Batterie bei. Bei der Verwendung von ePropulsion Batterien werden die Konfigurationen automatisch von der Steuerung durchgeführt, nachdem die Batterien mit Kabel an die Steuerung angeschlossen wurden. Die Rekuperation kann entweder aktiviert oder deaktiviert werden. Bei der Verwendung von Fremdbatterien muss der Benutzer vor der Erstinbetriebnahme über das Display der Evo seitlichen Fernsteuerung die Batteriekonfiguration manuell durchführen, um die genaue Anzeige des Batteriestands zu gewährleisten.

 Bei der Verwendung von ePropulsion Spirit Batterien ist keine Konfiguration notwendig.

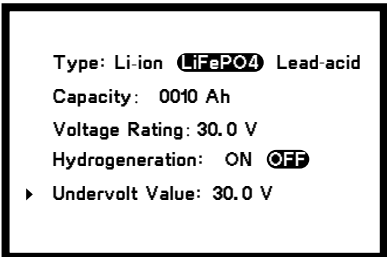
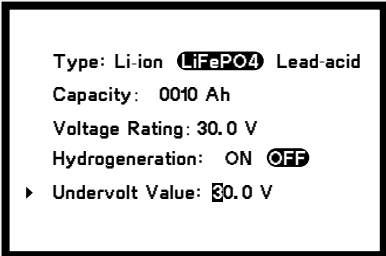
 Beim erstmaligen Wechsel auf eine Batterie mit abweichenden Kapazitäten / Spannungen muss diese neu konfiguriert werden, bevor sie an den Außenborder angeschlossen werden kann. Da bei der Berechnung der Batteriestandsanzeige gewisse Ungenauigkeiten nicht zu vermeiden sind, sollte der Benutzer die Fahrt sicher planen, indem er mehr als 15 % des benötigten Batteriestands als Reserve berücksichtigt oder eine Backup-Batterie mit genug Ladung mit an Bord nimmt.


Arbeitsschritte	Anzeige auf dem Display
<p>Schritt 1: Im eingeschalteten Zustand durch langes Drücken der Menü-Taste in das Setup-Menü gelangen. Mit der Auswahl Taste den Menüpunkt „Battery Setting“ wählen. Mit der OK-Taste bestätigen, um zu den Batterieeinstellungen zu gelangen.</p>	


Arbeitsschritte	Anzeige auf dem Display
<p>Schritt 2: Wenn der Pfeil vor der Option „Type“ steht, die OK-Taste drücken und den Typ der verwendeten Batterie einstellen. Mit der Auswahltaste kann zwischen Li-ion, LiFePO4 und Lead-acid gewechselt werden.</p> <p>Li-ion: Lithium-Ionen-Batterie            LiFePO4: Lithium-Ionen-Eisen-Phosphat-Batterie            Lead-acid. Blei-Säure-Batterie</p> <p>In der Darstellung wird der Typ „LiFePO4“ angewählt. Die OK-Taste drücken, um die aktuelle Einstellung zu speichern.</p>	 <p>► Type: Li-ion <b>LiFePO4</b> Lead-acid            Capacity: 0010 Ah            Voltage Rating: 30.0 V            Hydrogeneration: <b>ON</b> OFF            Undervolt Value: 30.0 V</p>
<p>Schritt 3: Durch kurzes Drücken der Menü-Taste zurückkehren. Mit der Auswahltaste die Option „Capacity“ auswählen.</p>	 <p>Type: Li-ion <b>LiFePO4</b> Lead-acid            ► Capacity: 0010 Ah            Voltage Rating: 30.0 V            Hydrogeneration: <b>ON</b> OFF            Undervolt Value: 30.0 V</p>
<p>Schritt 4: Durch kurzes Drücken der OK-Taste die Einstellung der Batteriekapazität anwählen. Mit der Auswahltaste stellen Sie den dreistelligen Wert Ziffer für Ziffer von links nach rechts ein. Nach der Einstellung drücken Sie die OK-Taste, um zu der nächsten Ziffer zu wechseln. Die momentan einzustellende Ziffer blinkt. Der Einstellbereich für die Batteriekapazität beträgt 1 – 9999 Ah.</p>	 <p>Type: Li-ion <b>LiFePO4</b> Lead-acid            ► Capacity: 0010 Ah            Voltage Rating: 30.0 V            Hydrogeneration: <b>ON</b> OFF            Undervolt Value: 30.0 V</p>


Arbeitsschritte	Anzeige auf dem Display
<p>Schritt 5: Durch kurzes Drücken der Menü-Taste zurückkehren. Mit der Auswahl-taste die Option „Voltage Rating“ auswählen.</p>	<div style="border: 2px solid black; padding: 10px;"> <p>Type: Li-ion <b>LiFePO4</b> Lead-acid  Capacity: 0010 Ah  ▶ Voltage Rating: 30.0 V  Hydrogeneration: <b>ON</b> OFF  Undervolt Value: 30.0 V</p> </div>
<p>Schritt 6: Durch kurzes Drücken der OK-Taste die Einstellung der Nennspannung anwählen. Mit der Auswahl-taste stellen Sie den dreistelligen Wert Ziffer für Ziffer von links nach rechts ein. Nach der Einstellung drücken Sie die OK-Taste, um zu der nächsten Ziffer zu wechseln. Die momentan einzustellende Ziffer blinkt. Der Einstellbereich für die Nennspannung der Batterie beträgt 30 – 99,9 V.</p>	<div style="border: 2px solid black; padding: 10px;"> <p>Type: Li-ion <b>LiFePO4</b> Lead-acid  Capacity: 0010 Ah  ▶ Voltage Rating: 30. <u>0</u> V  Hydrogeneration: <b>ON</b> OFF  Undervolt Value: 30.0 V</p> </div>
<p>Schritt 7: Durch kurzes Drücken der Menü-Taste zurückkehren. Mit der Auswahl-taste die Option „Hydrogeneration“ auswählen.</p>	<div style="border: 2px solid black; padding: 10px;"> <p>Type: Li-ion <b>LiFePO4</b> Lead-acid  Capacity: 0010 Ah  Voltage Rating: 30.0 V  ▶ Hydrogeneration: <b>ON</b> OFF  Undervolt Value: 30.0 V</p> </div>



Arbeitsschritte	Anzeige auf dem Display
<p>Schritt 8: Durch kurzes Drücken der OK-Taste die Einstellung der Rekuperation anwählen. Durch kurzes Drücken der Auswahl-taste wird zwischen den Einstellungen „ON“ und „OFF“ gewechselt. Bei Modellen, die die Funktion Rekuperation unterstützen, kann sie durch die Einstellung „ON“ aktiviert werden. Bei der Einstellung „OFF“ ist die Funktion deaktiviert.</p> <p>Bei Motoren, die keine Rekuperation unterstützen bzw. wenn keine Kommunikation zwischen dem Motor und der Batterie besteht, ist die Rekuperation deaktiviert.</p>	 <p>Type: Li-ion <b>LiFePO4</b> Lead-acid  Capacity: 0010 Ah  Voltage Rating: 30.0 V  ▶ Hydrogeneration: ON <b>OFF</b>  Undervolt Value: 30.0 V</p>
<p>Schritt 9: Durch kurzes Drücken der Menü-Taste zurückkehren. Mit der Auswahl-taste die Option „Undervolt Value“ auswählen.</p>	 <p>Type: Li-ion <b>LiFePO4</b> Lead-acid  Capacity: 0010 Ah  Voltage Rating: 30.0 V  Hydrogeneration: ON <b>OFF</b>  ▶ Undervolt Value: 30.0 V</p>
<p>Schritt 10: Durch kurzes Drücken der OK-Taste die Einstellung der Batterieunterspannung anwählen. Mit der Auswahl-taste stellen Sie den dreistelligen Wert Ziffer für Ziffer von links nach rechts ein. Nach der Einstellung drücken Sie die OK-Taste, um zur nächsten Ziffer zu wechseln. Die momentan einzustellende Ziffer blinkt. Der Einstellbereich für die Batterieunterspannung beträgt 30 – 99,9 V.</p>	 <p>Type: Li-ion <b>LiFePO4</b> Lead-acid  Capacity: 0010 Ah  Voltage Rating: 30.0 V  Hydrogeneration: ON <b>OFF</b>  ▶ Undervolt Value: <b>3</b>0.0 V</p>

Arbeitsschritte	Anzeige auf dem Display
<p>Schritt 11: Menü-Taste kurz drücken, um in das Setup-Menü zurückzukehren.</p>	 <p>► Power Limit ◀ Unit Setting Battery Setting Throttle Version</p>


 Für Navy-Außenborder und Pod-Antriebe 3.0/6.0 werden Blei-Säure-Batterien und Lithium-Ionen-Batterien empfohlen. Der Einsatz anderer Batterien kann den einwandfreien Betrieb des Motors nicht gewährleisten.

 Beim Wechsel auf eine Batterie eines anderen Typs muss die neue Batterie konfiguriert werden.

## 4.2 Bedienung des Gashebels

### 4.2.1 Leistungseinstellung der Evo seitlichen Fernsteuerung

Die Evo seitliche Fernsteuerung dient hauptsächlich zur Einstellung der Motorleistung. Nach dem ordnungsgemäßen Anschluss der Batterie die Evo seitliche Fernsteuerung einschalten und den Motor starten. Den Gashebel von der Position „NULL“ heraus nach hinten ziehen und anschließend langsam in die Position „Vorwärts“ schwenken, um die Leistung dadurch zu erhöhen. Siehe Abbildungen 4-1 und 4-2. Wenn sich der Gashebel in der Position „NULL“ befindet, wird er automatisch verriegelt. Er muss herausgezogen werden, bevor ein Schwenken möglich ist.

 Der Gashebel muss in die Position „NULL“ gebracht werden, bevor die Fernsteuerung eingeschaltet wird. Wenn das Symbol für „RESET“ auf dem Display blinkend erscheint, muss der Gashebel in die Position „NULL“ zurückgesetzt werden.

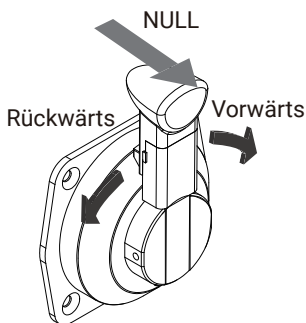


Abb. 4-1 Backbord Seite (links)

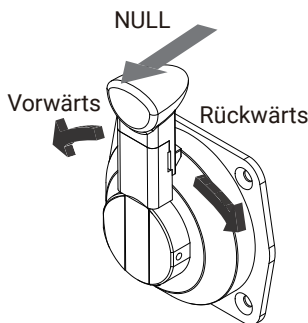


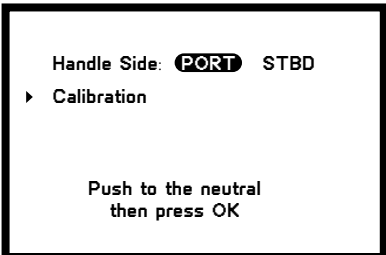


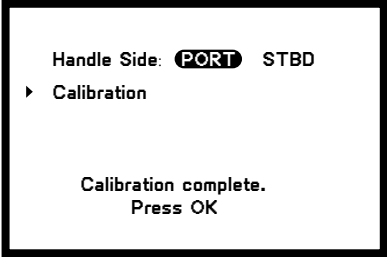
Abb. 4-2 Steuerbord Seite (rechts)

### 4.2.2 Kalibrieren

Falls der Fehlercode E30 auf dem Display erscheint, muss der Gashebel nach den unten beschriebenen Schritten kalibriert werden.

 Falls die Einstellung von Backbord und Steuerbord noch nicht vorgenommen wurde, muss sie gemäß Kapitel „2.5 Einstellung von Backbord und Steuerbord“ noch vor der Kalibrierung des Gashebels durchgeführt werden.

Arbeitsschritte	Anzeige auf dem Display
<p>Schritt 1: Im eingeschalteten Zustand durch langes Drücken der Menü-Taste in das Setup-Menü gelangen. Mit der Auswahltaste den Menüpunkt „Throttle“ wählen. Mit der OK-Taste bestätigen, um zu den Einstellungen des Gashebels zu gelangen.</p>	 <p>Power Limit Unit Setting Battery Setting ▶ Throttle ◀ Version</p>
<p>Schritt 2: Mit der Auswahltaste den Menüpunkt „Calibration“ wählen. Mit der OK-Taste bestätigen, um die Kalibrierung des Gashebels zu starten.</p>	 <p>Handle Side: <b>PORT</b> STBD ▶ Calibration  Push forward to the end then press OK</p>
<p>Schritt 3: Den Gashebel in die Vorwärts-Richtung bis zum Anschlag schwenken und die OK-Taste drücken.</p>	 <p>Handle Side: <b>PORT</b> STBD ▶ Calibration  Push to the neutral then press OK</p>
<p>Schritt 4: Den Gashebel in die NULL-Position bringen. Anschließend die OK-Taste drücken.</p>	 <p>Handle Side: <b>PORT</b> STBD ▶ Calibration  Push backward to the end then press OK</p>

Arbeitsschritte	Anzeige auf dem Display
<p>Schritt 5: Den Gashebel in die Rückwärts-Richtung bis zum Anschlag schwenken. Anschließend die OK-Taste drücken. Nach der Kalibrierung wechselt das Display automatisch in das Hauptmenü zurück.</p>	 <p>Handle Side: <b>PORT</b> STBD ► Calibration</p> <p>Calibration complete. Press OK</p>

### 4.3 Verwendung des Reißleinschalters

Die Reißleine um Ihr Handgelenk legen oder an Ihrer Schwimmweste befestigen. Im Notfall kann der Motor durch Ausreißen der Reißleine gestoppt werden.

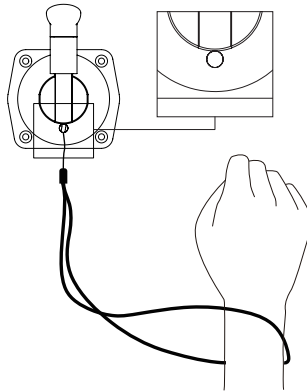






Abb. 4-3

-  Den Reißleinschalter nach Ausschalten des Motors herausziehen und gut aufbewahren. Wenn der Reißleinschalter stecken bleibt, wird eine angeschlossene Batterie weiter entladen.
-  Nachdem der Motor angeschlossen ist, muss der Reißleinschalter vor dem Einschalten der Stromversorgung eingesteckt werden, da der Motor sonst nicht einwandfrei betrieben werden kann.
-  Der Reißleinschalter erzeugt ein Magnetfeld. Zwischen Personen mit Herzschrittmachern oder implantierten Defibrillatoren, magnetischen Karten bzw. anderen magnetischen Gegenständen und dem Schalter muss ein Sicherheitsabstand von mindestens 50 cm eingehalten werden.
-  Das Magnetfeld des Reißleinschalters beeinflusst elektrische Messgeräte und muss daher von ihnen ferngehalten werden.

## 4.4 Kontrolle vor dem Betrieb

1. Vor dem Einschalten der Stromversorgung sicherstellen, dass die Evo seitliche Fernsteuerung und das Lenkrad an ihren richtigen Positionen eingebaut sind.
2. Sicherstellen, dass sich die Evo seitliche Fernsteuerung problemlos bedienen lässt.
3. Vor dem Anschluss der Batterie sicherstellen, dass die Verbindungskabel keine Wackelkontakte oder Beschädigungen aufweisen.
4. Bei Außenbordern der Navy-Serie oder Pod-Antrieben die einwandfreie Funktion des Hauptschalters kontrollieren. Nach der Kontrolle den Hauptschalter wieder ausschalten.
5. Sicherstellen, dass die Version-Einstellung der Evo seitlichen Fernsteuerung mit dem Modell des eingesetzten Motors übereinstimmt.
6. Sicherstellen, dass die Batterie ausreichend geladen ist.
7. Bei der Verwendung von Fremdbatterien muss die Batterie konfiguriert werden.



Den Motor erst starten, wenn sich der Propeller im Wasser befindet, denn drehende Propeller können Verletzungen verursachen.



Falls die Verbindungskabel mit Wasser in Kontakt gekommen sind, müssen sie vor der Verwendung getrocknet werden.





Sollte die Version nicht stimmen, kann sie wie im Kapitel 2.4 „Kompatible Außenborder auswählen“ beschrieben angepasst werden.

## 4.5 Motor starten

1. Die notwendigen Kontrollen durchführen.
2. Den Reißleinschalter von der Evo seitlichen Fernsteuerung abnehmen.
3. Den Gashebel in die NULL-Position stellen.
4. Die Batterie mit dem Motor verbinden.
5. Bei der Kombination mit Außenbordern muss der Motor mit einem passenden Winkel befestigt werden.
6. Bei der Kombination mit Außenbordern der Navy-Serie oder Pod-Antrieben muss der Hauptschalter eingeschaltet werden. Bei E-Serie-Batterien die Stromversorgung durch Drücken der EIN/AUS-Taste der Batterie einschalten.
7. Das Display wird durch Drücken der EIN/AUS-Taste eingeschaltet und zeigt anschließend das Hauptmenü.
8. Ggf. die benutzerdefinierten Einstellungen und die Batterie-Einstellungen vornehmen.
9. Die Reißleine des Sicherheitsschalters um das Handgelenk legen oder an der Schwimmweste befestigen. Danach den Reißleinschalter an die richtige Position der Evo seitlichen Fernsteuerung legen.
10. Den Gashebel von der NULL-Position wegziehen. Durch langsames Schwenken des Hebels wird der Motor gestartet.



Falls „Equipment offline“ auf dem Display erscheint:

- 1) Kontrollieren, ob der Reißleinschalter richtig angebracht ist.
- 2) Verbindungskabel falsch angeschlossen. Die Verbindungskabel mit dem richtigen Anschluss verbinden. Der mit „“ gekennzeichnete Anschluss muss an den Motor angeschlossen werden. Der Anschluss mit dem Symbol „“ muss mit dem Bedienpanel verbunden werden.
- 3) Wenn die Verbindungskabel mit den richtigen Anschlüssen verbunden sind, dann liegt die Störung bei der Kommunikation zwischen dem Bedienpanel und dem Gashebel. Das entsprechende Kabel auf festen Sitz und Beschädigungen kontrollieren.



## 4.6 Motor stoppen

Im Normalfall soll der Motor wie unten beschrieben ausgeschaltet werden.

1. Den Gashebel in die NULL-Position stellen. Der Hebel wird automatisch verriegelt.
2. Warten bis der Motor stillsteht. Den Reißleinschalter von der Evo seitlichen Fernsteuerung entfernen.
3. Durch langes Drücken der EIN/AUS-Taste die Evo seitliche Fernsteuerung ausschalten.
4. Bei der Kombination mit Außenbordern der Navy-Serie oder Pod-Antrieben muss der Hauptschalter ausgeschaltet werden. Bei E-Serie-Batterien die Stromversorgung durch Drücken der EIN/AUS-Taste der Batterie ausschalten.
5. Bei Außenbordern diese aus dem Wasser heben bzw. ausbauen.



Wenn eine der folgenden Situationen vorkommt, wird der Motor gestoppt.

- 1) Der Gashebel befindet sich in der NULL-Position.
- 2) Der Reißleinschalter befindet sich nicht an seiner vorgesehenen Position.
- 3) Bei der Kombination mit Außenbordern der Navy-Serie oder Pod-Antrieben ist der Hauptschalter ausgeschaltet.
- 4) Evo seitliche Fernsteuerung hat keine Verbindung zum Motor.
- 5) Die Verbindung zwischen der Batterie und dem Motor ist unterbrochen.
- 6) Die Steuerung hat eine Störung (Motor blockiert oder Batterieunterspannung wurde erkannt).



Im Notfall kann der Motor durch folgende Bedienung ausgeschaltet werden:

- 1) Den Reißleinschalter abziehen.
- 2) Den Gashebel in die NULL-Position stellen.

# 5 Warnmeldungen



Bevor Sie die Warnmeldungen beheben, sollen Sie zuerst die Version des eingesetzten Motors überprüfen.


Bei fehlerhaftem Betrieb oder Störungen erscheinen Fehlercodes auf dem Display als Warnmeldungen. Die nachfolgende Tabelle hilft Ihnen, Maßnahmen für die Fehlerbehebung zu finden.

## a. Fehlercode (Evo Modelle)

Die nachfolgend beschriebenen Fehlercodes und Maßnahmen gelten für Evo Außenborder und Evo Pod-Antriebe.

Codes	Ursachen	Maßnahmen
E01	Batteriespannung liegt außerhalb des zulässigen Betriebsbereichs	Die Batterie nach den Betriebsvorgaben wechseln.
E02	Der Propeller wurde blockiert und der Strom des Antriebs ist zu hoch	Siehe die Maßnahmen zu E10.
	Störungen des Antriebs durch Überstrom verursacht	Den Hauptschalter ausschalten und 10 Sekunden warten. Den Schalter wieder einschalten.
E06	Batteriespannung zu gering	Auch wenn diese Warnmeldung nicht mehr erscheint, ist die Leistung des Pod-Antriebs womöglich zu niedrig. Die Batterie muss dringend geladen werden.
E10	Der Propeller ist blockiert und der Motor wurde dadurch gestoppt	Die Stromversorgung ausschalten. Den Propeller von Fremdkörpern befreien. Den Propeller mit der Hand drehen. Falls er sich frei bewegen lässt, kann der Motor wieder eingeschaltet werden.
E11	Übertemperatur des Motors	Motor ausschalten und abwarten, bis die Temperatur wieder in den Normalbereich sinkt.
E12	Übertemperatur der Platine	Motor ausschalten und abwarten, bis die Temperatur wieder in den Normalbereich sinkt.

Codes	Ursachen	Maßnahmen
E22	Interne MCU-Verbindung gestört	Neustart durchführen und prüfen, ob der Fehler weiter besteht. Falls ja, kontaktieren Sie bitte Ihren zuständigen ePropulsion Vertragshändler.
E30	Der Positionsgeber des Gashebels ist fehlerhaft. Der Hebel muss neu kalibriert werden	Die Vorgehensweise der Kalibrierung entnehmen Sie bitte dem Kapitel <i>4.2.2 Kalibrieren</i> .
E56	Die Verbindung zwischen Motor und Batterie ist fehlerhaft	Überprüfen, ob das Verbindungskabel zwischen dem Motor und der ePropulsion Batterie richtig angeschlossen ist. Falls ja, Neustart durchführen.
Anzeige aller Zeichen	Die Stromversorgung des Motors ist fehlerhaft	Die Batterie und den Motor verbinden. Danach die Stromversorgung einschalten.
	Nicht registriert	Die Verbindung überprüfen.

 Falls der Fehler weiterhin besteht, kontaktieren Sie bitte Ihren zuständigen ePropulsion Vertragshändler.


### b. Fehlercode (Modell Spirit 1.0 und Pod 1.0)

Die nachfolgend beschriebenen Fehlercodes und Maßnahmen gelten nur für Spirit 1.0R, Spirit 1.0C-Außenborder und Pod-Antrieb 1.0.

Codes	Fehlerbeschreibung	Maßnahmen
E01	Überspannung Motor	Motor ausschalten und warten, bis die Meldung erlischt. Falls der Fehler weiterhin besteht, Ihren zuständigen ePropulsion Vertragshändler kontaktieren.
E02	Überstrom Motor	Netzkabel abziehen und kontrollieren, ob der Propeller blockiert ist. Wenn der Propeller sich frei drehen lässt, dann die Fahrt mit niedriger Geschwindigkeit fortsetzen. Falls der Fehler weiterhin besteht, Ihren zuständigen ePropulsion Vertragshändler kontaktieren.
E03/ E04	Übertemperatur des Motors	Motor abstellen und kurz warten. Die Fahrt fortsetzen, wenn die Motortemperatur genug gesunken ist.
E05	Unterspannung Motor	Batterieladung zu gering. Den Motor neu starten und die Fahrt mit niedriger Geschwindigkeit fortsetzen.

Codes	Fehlerbeschreibung	Maßnahmen
E10	Propeller dreht sich nicht	Netzkabel abziehen. Propeller anheben und von Fremdkörpern befreien. Motor neu starten.
E20	Kommunikation mit der Batterie gestört	Überprüfen, ob die Version der Evo seitlichen Fernsteuerung mit der des Motors übereinstimmt. Falls die Version nicht stimmt, bitte die Einstellung wie im Kapitel 2.4 „Kompatible Außenborder auswählen“ beschreiben durchführen. Falls die Version richtig eingestellt wurde, Motor ausschalten und die Batterie herausziehen und erneut einstecken. Falls der Fehler weiterhin besteht, Ihren zuständigen ePropulsion Vertragshändler kontaktieren.
E21	Kommunikation mit dem Motor gestört	Überprüfen, ob die Version der Evo seitlichen Fernsteuerung mit der des Motors übereinstimmt. Falls die Version nicht stimmt, bitte die Einstellung wie im Kapitel 2.4 „Kompatible Außenborder auswählen“ beschreiben durchführen. Falls die Version richtig eingestellt wurde, Motor ausschalten und die Batterie herausziehen und erneut einstecken. Falls der Fehler weiterhin besteht, Ihren zuständigen ePropulsion Vertragshändler kontaktieren.
E30	Kalibrierung notwendig	Die Vorgehensweise der Kalibrierung entnehmen Sie bitte dem Kapitel 4.2.2 „Kalibrieren“.
E51	Batterietemperatur fehlerhaft	Sicherstellen, dass die Umgebungstemperatur zwischen 0 und 45 °C liegt.
E54	Überspannung Batterie	Motor ausschalten und warten bis die Meldung erlischt. Falls Fehler weiterhin besteht, Ihren zuständigen ePropulsion Vertragshändler kontaktieren.
E55	Batterieladung zu niedrig	Motor neu starten und die Fahrt mit niedriger Geschwindigkeit fortsetzen.
E56	Ladestrom zu hoch	Ihren zuständigen ePropulsion Vertragshändler kontaktieren.
E57	Entladestrom zu hoch	Ihren zuständigen ePropulsion Vertragshändler kontaktieren.

Codes	Fehlerbeschreibung	Maßnahmen
E58	Hardwarefehler Batterie	Ihren zuständigen ePropulsion Vertragshändler kontaktieren.
E59	Fehler Batteriezellen	Ihren zuständigen ePropulsion Vertragshändler kontaktieren.
Sonstige	Sonstige Fehler	Ihren zuständigen ePropulsion Vertragshändler kontaktieren.

 Falls der Fehler weiterhin besteht, kontaktieren Sie bitte Ihren zuständigen ePropulsion Vertragshändler.


### c. Fehlercode (Modell Navy 3.0, Navy 6.0 und Pod 6.0)

Die nachfolgend beschriebenen Fehlercodes und Maßnahmen gelten nur für Navy 3.0, Navy 6.0-Außenborder und Pod-Antrieb 3.0.

Codes	Fehlerbeschreibung	Maßnahmen
E01	Batteriespannung liegt außerhalb des zulässigen Betriebsbereichs	Die Batterie nach den Betriebsvorgaben wechseln.
E02	Der Propeller wurde blockiert und der Strom des Antriebs ist zu hoch	Siehe die Maßnahmen zu E10.
	Störungen des Antriebs durch Überstrom verursacht	Den Hauptschalter ausschalten und 10 Sekunden warten. Den Schalter wieder einschalten.
E06	Batteriespannung zu gering	Auch wenn diese Warnmeldung nicht mehr erscheint, ist die Leistung des Motors womöglich zu niedrig. Die Batterie muss dringend geladen werden.
E10	Der Propeller ist blockiert und der Motor wurde dadurch gestoppt	Den Hauptschalter ausschalten. Den Propeller von Fremdkörpern befreien. Den Propeller mit der Hand drehen. Falls er sich frei bewegen lässt, kann der Motor wieder eingeschaltet werden.

Codes	Fehlerbeschreibung	Maßnahmen
E11	Übertemperatur des Motors	Motor ausschalten und abwarten, bis die Temperatur wieder in den Normalbereich sinkt.
E12	Übertemperatur der Platine	Motor ausschalten und abwarten, bis die Temperatur wieder in den Normalbereich sinkt.
E15	Störung Temperaturfühler Platine	Den Hauptschalter ausschalten und 10 Sekunden warten. Den Schalter wieder einschalten.
E16	Kalibrierungsfehler Stromsensor	Ihren zuständigen ePropulsion Vertragshändler kontaktieren.
E21	Kommunikationsfehler Antrieb	Überprüfen, ob die Version der Evo seitlichen Fernsteuerung mit der des Motors übereinstimmt. Falls die Version nicht stimmt, bitte die Einstellung wie im Kapitel 2.4 „Kompatible Außenborder auswählen“ beschrieben durchführen. Falls die Version richtig eingestellt ist, den richtigen Anschluss des Verbindungskabels prüfen und Motor neu starten. Falls der Fehler weiterhin besteht, Ihren zuständigen ePropulsion Vertragshändler kontaktieren.
E22	Interne MCU-Verbindung gestört	Neustart durchführen und prüfen, ob der Fehler weiter besteht. Falls ja, kontaktieren Sie bitte Ihren zuständigen ePropulsion Vertragshändler.
E30	Der Positionsgeber des Gashebels ist fehlerhaft. Der Hebel muss neu kalibriert werden	Die Vorgehensweise der Kalibrierung entnehmen Sie bitte dem Kapitel 4.2.2 „Kalibrieren“.
E40	Systemfehler	Motor neu starten.
E56	Die Verbindung zwischen Motor und Batterie ist fehlerhaft	Überprüfen, ob das Verbindungskabel zwischen dem Motor und der Batterie richtig angeschlossen ist. Falls ja, Neustart durchführen.

Codes	Fehlerbeschreibung	Maßnahmen
E57	Überstrom Batterie	<ol style="list-style-type: none"> <li>1. Parallel geschaltete Batterien sollten ähnliche Betriebsspannungen besitzen. Die Differenzspannung darf 2 V nicht überschreiten.</li> <li>2. Eine sichere Verbindung zwischen Netzkabel und Batterie muss während des Betriebs gewährleistet werden. Wackelkontakte vermeiden.</li> <li>3. Wenn dieser Fehler auftaucht, die Batterie ausschalten und wieder einschalten. Die Parallelschaltung für 30 Minuten aufrechterhalten. Ein Ausgleich der Batteriespannung findet automatisch statt.</li> <li>4. Wenn dieser Fehler auftaucht, kann der Betrieb nach einem Neustart der Batterie fortgesetzt werden. Die Betriebsleistung muss allerdings unter der maximal zulässigen Leistung (am besten nicht mehr als 2/3) liegen. Nach der Fahrt die Batterie vollständig aufladen.</li> </ol>

 Falls der Fehler weiterhin besteht, kontaktieren Sie bitte Ihren zuständigen ePropulsion Vertragshändler.


# 6 Gewährleistung


Die Fa. ePropulsion übernimmt Garantie für alle durch autorisierte Händler erworbenen ePropulsion Produkte. Der Garantiefumfang beinhaltet kostenlosen Umtausch von Produkten, die schwerwiegende Qualitätsmängel aufweisen, Vertragsbedingungen nicht erfüllen bzw. kostenlosen Reparatur- oder Umtauschservice von fehlerhaften oder fehlenden Bauteilen. Die Festlegung der Garantiebedingungen dient zum Schutz der Verbraucherrechte.

## 6.1 Garantiebedingungen

ePropulsion bietet für seine Produkte ab dem Kaufdatum für einen bestimmten Zeitraum Garantieleistungen. Treten Qualitätsmängel innerhalb der Garantiefrist auf, kann der Benutzer seinen Garantieanspruch gegenüber der Fa. ePropulsion geltend machen.





Produkt/Bauteil	Frist
Evo Fernsteuerung für den seitlichen Einbau	2 Jahre ab dem Kaufdatum (nur bei nicht-gewerblicher Nutzung)
Reparierte oder umgetauschte Bauteile	Drei Monate ab dem Datum der Reparatur oder des Umtauschs. Anmerkung: 1. Wenn diese drei Monate die Original-Garantiefrist nicht überschreiten, dann bleibt die Garantie für diese reparierten bzw. umgetauschten Bauteile für 1 Jahr (ab dem Kaufdatum des Produkts) gültig. 2. Wenn diese drei Monate die Original-Garantiefrist überschreiten, dann bleibt die Garantie für diese reparierten bzw. umgetauschten Bauteile für 3 Monate (ab dem Servicedatum der Reparatur oder des Umtauschs) gültig.

 Um zu überprüfen, ob die Garantiebedingungen erfüllt sind, muss der Benutzer die der Verpackung beiliegende Garantiekarte ausfüllen.

 Das Typenschild des Produkts darf nicht beschädigt werden. Die Seriennummer muss dem Typenschild entnommen werden. Das Typenschild darf auf keinen Fall vom Produkt entfernt werden. Für Produkte ohne das Original-Typenschild



erlischt der Garantieanspruch gegenüber der Fa. ePropulsion.


-  Die Garantie kann nur gewährleistet werden, wenn die vom Benutzer gemachten Angaben richtig und vollständig sind.
-  Der Benutzer muss die gültige Seriennummer seines Produkts, die ausgefüllte Garantiekarte sowie den von einem autorisierten Vertragshändler ausgestellten Kaufbeleg einreichen.
-  Das gültige Kaufdatum wird durch den Original-Kaufbeleg des ersten Käufers bestimmt.
-  Die Garantiekarte darf nicht weitergegeben werden und wird bei Verlust nicht ersetzt.

## 6.2 Von der Garantie ausgenommen

Das Produkt muss beim Einschicken zur Reparatur ausreichend verpackt sein. Es wird empfohlen, die Original-Verpackung von ePropulsion zu verwenden. Wenn Bauteile durch unzureichende Verpackung beim Einschicken beschädigt werden, unterliegen diese Bauteile nicht den vereinbarten Garantieleistungen.

Darüber hinaus werden durch folgende Situationen verursachte Störungen oder Schäden nicht als Garantiefall anerkannt, auch wenn die Garantiefrist noch nicht abgelaufen ist:

- Bedienung, die mit dieser Bedienungsanleitung nicht konform ist.
- Unfälle, unsachgemäße Handhabung, absichtliche Fehlnutzung, schwere physikalische Defekte oder eigenmächtige Reparaturen.
- Herunterfallen, unsachgemäße Instandhaltung oder Lagerung.

 Für normalen Verschleiß, der die Funktionen des Produkts nicht beeinflusst, ist ebenfalls keine Garantieleistung möglich.

 Für Verschleißteile wird keine Garantie geleistet.

## 6.3 Abwicklung eines Garantiefalls

Bei der Feststellung von Qualitätsmängeln können Sie gemäß dem folgenden Verfahren Ihren Garantieanspruch bei einem Vertragshändler geltend machen:

1. Die Garantiekarte richtig und vollständig ausfüllen. Die Karte zusammen mit einem gültigen Kaufbeleg bei einem autorisierten ePropulsion Vertragshändler

einreichen. Für einen Garantiefall sind folgende Unterlagen notwendig: die Garantiekarte, die Seriennummer des Produkts und der Kaufbeleg.

2. Nach der Bestätigung des Garantieanspruchs geben Sie das fehlerhafte Produkt bei einer autorisierten Servicestelle ab. Achten Sie darauf, dass das Typenschild unbeschädigt ist.
3. Der Vertragshändler der Fa. ePropulsion kümmert sich um die Fehlerdiagnose und die Reparatur des defekten Bauteils oder veranlasst einen Umtausch.
4. Bei einem Garantiefall müssen Sie keine Kosten für die Reparatur oder den Umtausch übernehmen. Sämtliche Versandkosten während der Abwicklung muss jedoch der Benutzer selbst tragen.
5. Nach sorgfältigen Prüfungen führen die Vertragshändler der Fa. ePropulsion Reparaturen oder Umtausch der fehlerhaften oder defekten Bauteile durch.
6. Bei einer Ablehnung des Garantieanspruchs erhalten Sie von Ihrem ePropulsion Vertragshändler für die fälligen Reparaturarbeiten einen Kostenvoranschlag, in dem auch die gesamten Versandkosten enthalten sind. Der Vertragshändler führt die Reparatur erst nach dem Erhalt Ihrer Bestätigung durch.



Nach dem Ablauf der Garantiefrist gewährleisten wir unseren Kunden, ihre Reparaturen zu einem günstigsten Preis von Vertragshändlern der Fa. ePropulsion durchführen zu lassen.



Thanks for reading this user manual.

If you have any concerns or find any problems while reading, please don't hesitate to contact us. We are delighted to offer service for you.

Vielen Dank, dass Sie diese Bedienungsanleitung gelesen haben.

Wenn Sie Fragen haben oder beim Lesen Unklarheiten aufgetreten sind, zögern Sie bitte nicht, uns zu kontaktieren. Wir freuen uns, Ihnen behilflich sein zu können.

**Guangdong ePropulsion Technology Limited**

**Website: [www.epropulsion.com](http://www.epropulsion.com)**

**Email: [service@epropulsion.com](mailto:service@epropulsion.com)**